

LAPORAN TUGAS AKHIR

***SIMULASI SELF-DRIVING CAR MENGGUNAKAN CONVOLUTIONAL NEURAL
NETWORK UNTUK MENENTUKAN ARAH GERAK STEERING MOBIL***

***SIMULATION OF SELF-DRIVING CAR USING CONVOLUTIONAL NEURAL
NETWORK FOR DETERMINE CAR STEERING DIRECTION***



AGIANZA RISKY ARBHAMA

19/450788/SV/17126

PROGRAM STUDI SARJANA TERAPAN TEKNOLOGI REKAYASA

INSTRUMENTASI DAN KONTROL

DEPARTEMEN TEKNIK ELEKTRO DAN INFORMATIKA

SEKOLAH VOKASI

UNIVERSITAS GADJAH MADA

YOGYAKARTA

2021