



## DAFTAR ISI

HALAMAN PENGESAHAN .....	ii
PERNYATAAN BEBAS PLAGIASI .....	iii
KATA PENGANTAR .....	v
DAFTAR ISI.....	vii
DAFTAR GAMBAR .....	ix
DAFTAR TABEL.....	xi
INTISARI.....	xii
ABSTRACT.....	xiii
BAB I PENDAHULUAN .....	1
1.1    Latar Belakang .....	1
1.2    Rumusan Masalah .....	4
1.3    Batasan Masalah.....	4
1.4    Tujuan Penelitian.....	5
1.5    Manfaat Penelitian.....	5
1.6    Metodologi Penelitian .....	5
1.7    Sistematika Penulisan.....	7
BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....	9
BAB III DASAR TEORI .....	15
3.1    Kontrol Lalu Lintas .....	15
3.2    Reinforcement Learning .....	17
3.2.1    Fungsi Penghargaan .....	18
3.3    Metode Deep Q-Network (DQN).....	19
3.4    Metode Aktor-Kritik.....	19
3.5    Advantage Actor-Critic .....	21
3.6 <i>Simulation of Urban Mobility</i> (SUMO) .....	24
3.6.1    Pembuatan Jaringan Jalan .....	25
3.6.2    Kendaraan dan Rute .....	26
3.6.3    Simulasi.....	27
BAB IV METODE PENELITIAN .....	28
4.1    Analisis Sistem .....	28
4.2    Alat dan Bahan .....	28
4.3    Tahapan Penelitian .....	29
4.4    Perancangan Sistem.....	30
4.4.1    Rancangan <i>Environment</i> .....	31
4.4.2    Rancangan <i>State</i> .....	31



4.4.3	Rancangan <i>Action</i> .....	32
4.4.4	Rancangan <i>Reward</i> .....	32
4.5	Pengumpulan Data .....	32
4.6	Rincian Pelatihan.....	34
4.6.1	Pemilihan Parameter .....	34
4.6.2	Rancangan Arsitektur.....	35
4.6.3	Rancangan Skenario Dengan Kendaraan Sangat Padat .....	38
4.6.4	Rancangan Skenario Dengan Kendaraan Agak Padat .....	38
4.6.5	Rancangan Skenario Dengan Kendaraan Padat .....	39
4.6.6	Rancangan Skenario Dengan Kendaraan Jarang.....	39
4.6.7	Rancangan Skenario Dengan Kendaraan Sepi .....	39
BAB V	IMPLEMENTASI.....	40
5.1	Implementasi Sistem .....	40
5.1.1	Implementasi <i>Environment</i> .....	41
5.1.2	Implementasi <i>State</i> .....	42
5.1.3	Implementasi <i>Action</i> .....	45
5.1.4	Impelmentasi <i>Reward</i> .....	48
5.1.5	Implementasi Agen .....	49
5.2	Implementasi Pengujian .....	49
5.2.1	<i>Advantage Actor Critic</i> (A2C) .....	50
5.2.2	Deep Q-Network (DQN).....	51
BAB VI	HASIL DAN PEMBAHASAN .....	53
6.1	Hasil Pengujian.....	53
6.1.1	Pengujian <i>Period 0,01</i> (Sangat Padat) .....	54
6.1.2	Pengujian <i>Period 0,1</i> (Agak Padat).....	56
6.1.3	Pengujian <i>Period 1</i> (Padat) .....	58
6.1.4	Pengujian <i>Period 1,5</i> (Jarang).....	60
6.1.5	Pengujian <i>Period 2</i> (Sepi) .....	61
6.2	Pembahasan .....	63
BAB VII	PENUTUP .....	67
7.1	Kesimpulan.....	67
7.2	Saran .....	67
DAFTAR	PUSTAKA .....	69



## DAFTAR GAMBAR

Gambar 3.1 Beberapa aksi yang dapat dilakukan oleh pengendara pada persimpangan lalu lintas.....	15
Gambar 3. 2 Rangkaian cara kerja Aktor-Kritik (Chun-gui et al. 2009) .....	20
Gambar 3.3 Pseudocode algoritme <i>Advantage Actor Critic</i> (A2C) (Wang et all, 2018) .....	22
Gambar 3.4 Arsitektur A3C versus A2C milik Mnih et al. ....	23
Gambar 3. 5 Jaringan <i>OpenStreetMap</i> yang asli di Yogyakarta.....	26
Gambar 3. 6 Jaringan setelah di import ke SUMO .....	26
Gambar 4.1 Blok diagram perancangan sistem simulasi .....	30
Gambar 4.2 Persimpangan Wirobrajan pada peta yang diambil dari aplikasi OpenStreetMap (OSM) pada tahun 2020.....	33
Gambar 4.3 Persimpangan Wirobrajan setelah dibuka menggunakan SUMO .....	34
Gambar 4.4 Arsitektur sistem A2C.....	36
Gambar 4. 5 Arsitektur DQN .....	37
Gambar 5.1 Library dalam implementasi sistem .....	40
Gambar 5.2 Persimpangan pada SUMO .....	41
Gambar 5.3 Pengaturan fase pada netedit .....	42
Gambar 5.4 Kode program inisialisasi waktu saat pelatihan berjalan .....	42
Gambar 5.5 Implementasi space diskrit .....	43
Gambar 5.6 Implementasi waktu tunggu perjalur.....	44
Gambar 5.7 Implementasi perhitungan antrean kendaraan.....	44
Gambar 5.8 Implementasi akumulasi jumlah kendaraan yang mengantre .....	44
Gambar 5.9 Implementasi pendataan daftar kendaraan pada jalur .....	45
Gambar 5.10 Empat fase yang akan dipilih agen sebagai aksi .....	46
Gambar 5.11 Implementasi aksi diskrit .....	47
Gambar 5.12 Implementasi fase lalu lintas .....	47
Gambar 5.13 Implementasi aksi pada single agent dan multiagent .....	48
Gambar 5.14 Implementasi penggunaan <i>reward</i> .....	48
Gambar 5.15 Perhitungan <i>reward</i> .....	49
Gambar 5.16 Implementasi menjalankan metode A2C .....	50
Gambar 5.17 Implementasi menjalankan metode DQN .....	51
Gambar 5.18 Nilai yang keluar dari hasil pengujian.....	51
Gambar 5.19 Parameter yang muncul dari keluaran terhadap pengujian .....	52
Gambar 6.1 Penampakan dari lalu lintas setelah 900000h dirapikan di Netedit SUMO .....	53
Gambar 6.2 Salah satu keluaran dari pelatihan berupa tabel .....	54
Gambar 6.3 <i>Boxplot</i> perbandingan waktu tunggu pada period 0,01 .....	55
Gambar 6.4 Grafik perbandingan <i>reward</i> pada period 0,01 .....	56
Gambar 6.5 <i>Boxplot</i> perbandingan waktu tunggu pada period 0,1 .....	57
Gambar 6.6 Grafik perbandingan <i>reward</i> pada period 0,1 .....	58
Gambar 6.7 <i>Boxplot</i> perbandingan waktu tunggu pada period 1 .....	59



Gambar 6.8 Grafik perbandingan <i>reward</i> pada <i>period 1</i> .....	59
Gambar 6.9 <i>Boxplot</i> perbandingan waktu tunggu pada <i>period 1,5</i> .....	60
Gambar 6.10 Grafik perbandingan <i>reward</i> pada <i>period 1,5</i> .....	61
Gambar 6.11 <i>Boxplot</i> perbandingan waktu tunggu pada <i>period 2</i> .....	62
Gambar 6.12 Grafik perbandingan <i>reward</i> pada <i>period 2</i> .....	62
Gambar 6.13 Nilai <i>reward</i> khusus A2C.....	64



## DAFTAR TABEL

Tabel 2.1 Ringkasan Penelitian Terkait .....	12
Tabel 3.1 Keterangan dari notasi dalam persamaan di atas. ....	24
Tabel 4.1 Daftar Perangkat yang digunakan .....	29
Tabel 4.2 Tahapan Penelitian .....	30
Tabel 4.3 Perancangan pengujian sistem .....	38
Tabel 6.1 Perolehan rata-rata waktu tunggu .....	65
Tabel 6.2 Persentase tingkat performa antara A2C dan DQN .....	65