



## DAFTAR ISI

HALAMAN JUDUL.....	i
LEMBAR PENGESAHAN .....	ii
LEMBAR PERNYATAAN .....	iii
MOTTO .....	iv
KATA PENGANTAR .....	v
DAFTAR ISI .....	vii
DAFTAR GAMBAR .....	x
DAFTAR TABEL.....	xiii
INTISARI.....	xiv
<i>ABSTRACT.....</i>	xv
BAB I PENDAHULUAN .....	1
1.1 Latar Belakang .....	1
1.2 Rumusan Masalah .....	3
1.3 Batasan Masalah.....	3
1.4 Tujuan Penelitian .....	3
1.5 Manfaat Penelitian .....	3
1.6 Sistematika Penulisan.....	3
BAB II LANDASAN TEORI .....	5
2.1 Tinjauan Putaka .....	5
2.2 Dasar Teori .....	6
2.2.1 Alat Berat <i>Forklift</i> .....	6
2.2.2 Arduino Mega 2560 .....	8
2.2.3 Sensor Jarak HC-SR04.....	9



2.2.4 H-Bridge L9110S .....	10
2.2.5 LCD .....	10
2.2.6 Motor DC .....	11
2.2.7 Double Gearbox Left/Right Independent .....	12
2.2.8 Track & Wheel Set .....	12
2.2.9 Module Bluetooth HC-06.....	13
2.2.10 Turnigy Power System Nano-Tech 850mAh 3Cell Li-P ...	14
2.2.11 Arduino IDE .....	15
2.2.12 Android Studio .....	16
<b>BAB III MOTODELOGI PENELITIAN.....</b>	<b>26</b>
3.1 Waktu dan Tempat Penelitian.....	26
3.2 Alat Penelitian .....	26
3.3 Bahan Penelitian .....	27
3.4 Perancangan Alat.....	28
3.4.1 Perancangan Perangkat Keras .....	28
3.4.2 Perangkat Sistem Elektronis .....	34
3.4.3 Perancangan Perangkat Lunak .....	37
3.5 Implementasi.....	41
3.5.1 Implementasi Perangkat Keras .....	42
3.5.2 Implementasi Perangkat Lunak .....	45
<b>BAB IV PEMBAHASAN.....</b>	<b>60</b>
4.1 Hasil Perancangan .....	60



4.2 Hasil dan Analisa Penelitian .....	65
4.3 Pembahasan Hasil Penelitian.....	66
BAB V KESIMPULAN .....	68
5.1 Kesimpulan .....	68
5.2 Saran .....	68
DAFTAR PUSTAKA .....	69
LAMPIRAN .....	71