



UNIVERSITAS
GADJAH MADA

Analisis Perbandingan Algoritma Perencanaan Jalur Robot Bergerak Pada Lingkungan Dinamis
TONNY SUHENDRA, Dr. Tri Kuntoro Priyambodo, M.Sc
Universitas Gadjah Mada, 2016 | Diunduh dari <http://etd.repository.ugm.ac.id/>

TESIS

**ANALISIS PERBANDINGAN ALGORITMA PERENCANAAN JALUR
ROBOT BERGERAK PADA LINGKUNGAN DINAMIS**

Comparative Analysis of Mobile robot Path Planning in Dynamic Environment



TONNY SUHENDRA

13/354507/PPA/04291

**PROGRAM STUDI S2 ILMU KOMPUTER
JURUSAN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM
UNIVERSITAS GADJAH MADA
YOGYAKARTA**

2016