



UNIVERSITAS
GADJAH MADA

Invers Kinematika pada Sistem Gerak Berpola Angka 0 dan 8 pada Robot Mekanum
IMAN MUTAQIN, Muhammad Arrofiq, S.T, M.T, Ph.D
Universitas Gadjah Mada, 2016 | Diunduh dari <http://etd.repository.ugm.ac.id/>

LAPORAN PROYEK AKHIR

INVERS KINEMATIKA PADA SISTEM GERAK BERPOLA ANGKA 0 DAN 8 PADA ROBOT MEKANUM



Disusun Oleh :

IMAN MUTAQIN

NIM: 13/344227/SV/02743

DEPARTEMEN TEKNIK ELEKTRO DAN INFORMATIKA

SEKOLAH VOKASI

UNIVERSITAS GADJAH MADA

YOGYAKARTA

2016