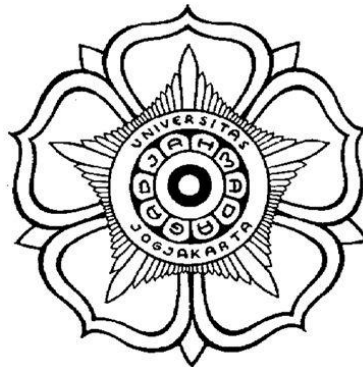


SKRIPSI

**IMPLEMENTASI METODE LQR DAN KALMAN *FILTER* PADA
QUADROTOR UNTUK KEADAAN MELAYANG**

***IMPLEMENTATION OF LQR AND KALMAN FILTER
METHOD IN QUADROTOR FOR HOVERING
STATE***



IVAN FAJAR ARISMAWAN

11/316713/PA/13841

**PROGRAM STUDI S1 ELEKTRONIKA DAN INSTRUMENTASI
JURUSAN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM
UNIVERSITAS GADJAH MADA
YOGYAKARTA
2015**