



DAFTAR ISI

HALAMAN JUDUL	i
HALAMAN PENGESAHAN.....	ii
PERNYATAAN.....	iii
HALAMAN PERSEMBAHAN	iv
KATA PENGANTAR.....	v
DAFTAR ISI.....	vi
DAFTAR TABEL	ix
DAFTAR GAMBAR.....	x
DAFTAR PERSAMAAN.....	xiv
DAFTAR LAMPIRAN	xv
INTISARI	xvi
ABSTRACT	xvii
BAB 1 PENDAHULUAN	1
1.1. Latar Belakang.....	1
1.2. Rumusan Masalah	3
1.3. Tujuan Penelitian.....	4
1.4. Batasan Masalah	4
1.5. Manfaat Penelitian.....	5
1.6. Keaslian Penelitian	5
BAB 2 TINJAUAN PUSTAKA.....	8
2.1. <i>Mixed Traffic</i>	8
2.2. Model Simulasi Lalu Lintas	9
2.3. Simulasi VISSIM.....	11
2.4. Kalibrasi dan Validasi pada VISSIM	12
2.5. Manajemen Lalu Lintas	13
BAB 3 LANDASAN TEORI	14
3.1. Jenis, Kelas dan Kategori Kendaraan	14
3.1.1. Jenis dan Kelas Kendaraan.....	14
3.1.2. Kategori Kendaraan.....	15
3.2. Parameter Perilaku Pengemudi.....	15
3.2.1. <i>Car Following Model</i>	15



3.2.2. <i>Following Behavior</i>	17
3.2.3. <i>Lane Change Behavior</i>	18
3.2.4. <i>Lateral Behavior</i>	19
3.2.5. <i>Behavior at Signal Controller</i>	19
3.3. Persinyalan Lalu Lintas	19
3.4. Kecepatan Kendaraan.....	21
3.5. Panjang Antrian	22
3.6. Validitas dan Reliabilitas.....	22
BAB 4 METODE PENELITIAN.....	24
4.1. Lokasi dan Waktu Penelitian.....	24
4.2. Sumber Data	25
4.2.1. Data Sekunder	25
4.2.2. Data Primer	25
4.3. Alat Penelitian	26
4.4. Pelaksanaan Penelitian	26
4.5. Perangkat Lunak VISSIM	30
4.5.1. <i>Lists</i>	30
4.5.2. <i>Base Data</i>	32
4.5.3. <i>Traffic</i>	34
4.5.4. <i>Signal Control</i>	35
4.5.5. <i>Simulation</i>	35
4.5.6. <i>Evaluation</i>	36
4.6. Kalibrasi dan Validasi	37
4.6.1. Kalibrasi	37
4.6.2. Validasi.....	38
4.7. Langkah-langkah Pemodelan Simulasi	38
BAB 5 HASIL PENELITIAN DAN PEMBAHASAN.....	44
5.1. Pengolahan Data.....	44
5.1.1. Geometrik Jalan.....	44
5.1.2. Jenis Kendaraan.....	46
5.1.3. Volume Arus Lalu Lintas	47
5.1.4. Komposisi Rute Perjalanan dan Kendaraan	50
5.1.5. Kecepatan	53
5.1.6. Sinyal Lalu Lintas	56



5.1.7. Panjang Antrian.....	56
5.2. Pemodelan Simulasi Kondisi Eksisting.....	60
5.2.1. Input <i>Background</i>	60
5.2.2. Pembuatan Jaringan Jalan	60
5.2.3. Penentuan Jenis Kendaraan	63
5.2.4. Mengatur Kecepatan	65
5.2.5. Mengatur Rute Perjalanan	66
5.2.6. Mengatur Komposisi Kendaraan.....	67
5.2.7. Input Jumlah Kendaraan.....	69
5.2.8. Mengatur Sinyal Lalu Lintas.....	69
5.2.9. Menambah Rambu dan Marka	74
5.2.10. Running Simulasi	75
5.3. Kalibrasi dan Validasi	75
5.4. Pemodelan Simulasi Kondisi Skenario	90
5.5. Hasil Analisis.....	91
5.5.1. Lalu Lintas Kota Yogyakarta	91
5.5.2. Pemodelan Simulasi Menggunakan VISSIM.....	92
5.5.3. Optimalisasi Sinyal Lampu Lalu Lintas	98
BAB 6 KESIMPULAN DAN SARAN	100
6.1. Kesimpulan.....	100
6.2. Saran	101
DAFTAR PUSTAKA	102
LAMPIRAN.....	102