



DAFTAR ISI

HALAMAN JUDUL.....	i
HALAMAN PENGESAHAN.....	ii
PERNYATAAN.....	iii
KATA PENGANTAR	iv
DAFTAR ISI.....	vi
DAFTAR GAMBAR	viii
DAFTAR TABEL.....	x
DAFTAR SINGKATAN	xi
INTISARI.....	xii
ABSTRACT	xiii
BAB I PENDAHULUAN.....	1
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Rumusan Masalah.....	3
1.3 Batasan Masalah	3
1.4 Tujuan Penelitian.....	3
1.5 Manfaat Penelitian.....	4
BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....	5
BAB III LANDASAN TEORI.....	8
3.1 Sistem Koordinat	8
3.2 <i>Two Line Element Sets</i> (TLE).....	12
3.3 Orbit Satelit.....	13
3.4 SGP4.....	13
3.5 Komponen Sistem.....	14
BAB IV ANALISIS DAN PERANCANGAN SISTEM.....	17
4.1 Rancangan Sistem.....	17
4.1.1 Perancangan Perangkat Keras.....	17
4.1.2 Perancangan Perangkat Lunak.....	22
4.2 Rancangan Kalibrasi Sistem.....	25
4.3 Rancangan Pengujian	28
4.3.1 Rancangan implementasi sistem secara keseluruhan.....	28
4.3.2 Rancangan Pengujian.....	31
BAB V IMPLEMENTASI.....	33
5.1 Implementasi Perangkat Keras	33
5.1.1 Implementasi Modul Driver Stepper	33
5.1.2 Implementasi Pengendali dan Modul Kompas	34
5.1.3 Implementasi Penggabungan Perangkat Keras	34
5.2 Implementasi Perangkat Lunak	35
5.2.1 Implementasi Software Driver	35
5.2.2 Implementasi Program Pengendali Arah Antena.....	37
BAB VI HASIL DAN PEMBAHASAN	41
6.1 Pengujian Sistem	41
6.1.1 Pengujian Azimuth.....	41
6.1.2 Pengujian Elevasi.....	46



6.1.3 Pengujian Respon.....	49
6.2 Pengujian Penerimaan Sinyal	56
BAB VII KESIMPULAN DAN SARAN	61
7.1 Kesimpulan	61
7.2 Saran	61
DAFTAR PUSTAKA	62