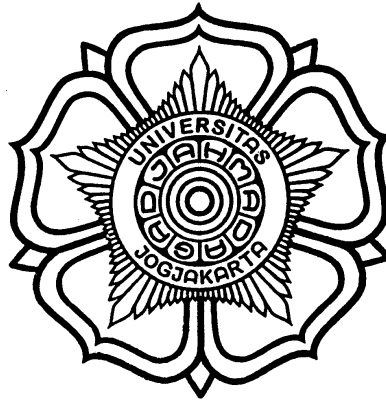


## **SKRIPSI**

**PURWARUPA SISTEM KENDALI KESTABILAN KETINGGIAN DAN  
KECEPATAN TERBANG UAV *FIXED WING* MENGGUNAKAN *PID*  
*FUZZY***

***PROTOTYPE OF UAV FIXED WING ALTITUDE STABILITY AND SPEED  
CONTROL SYSTEM USING PID FUZZY***



**PUJI PRAMUDITO  
12/331032/PA/14427**

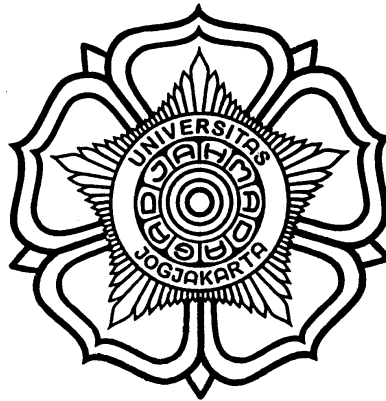
**PROGRAM STUDI ELEKTRONIKA DAN INSTRUMENTASI  
DEPARTEMEN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA  
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM  
UNIVERSITAS GADJAH MADA  
YOGYAKARTA  
2017**

## **SKRIPSI**

### **PURWARUPA SISTEM KENDALI KESTABILAN KETINGGIAN DAN KECEPATAN TERBANG UAV *FIXED WING* MENGGUNAKAN *PID* *FUZZY***

#### ***PROTOTYPE OF UAV FIXED WING ALTITUDE STABILITY AND SPEED CONTROL SYSTEM USING PID FUZZY***

Diajukan untuk memenuhi salah satu syarat memperoleh derajat  
Sarjana Sains Elektronika dan Instrumentasi



**PUJI PRAMUDITO  
12/331032/PA/14427**

**PROGRAM STUDI ELEKTRONIKA DAN INSTRUMENTASI  
DEPARTEMEN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA  
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM  
UNIVERSITAS GADJAH MADA  
YOGYAKARTA  
2017**