

DAFTAR PUSTAKA

- Ardian. 2016. Teknologi Drone Terbaru 2016.
<http://cakdan.com/2016/02/18/ini-dia-drone-terbaru-2016>. Diakses pada
11 februari 2017
- Fahrizal. 2015. Perancangan dan Pembuatan Alat Kamera *Stabilizer* Dengan
Menggunakan Sensor *Gyroscope*. Malang:Universitas Muhammadiyah
Malang
- Hidayat, dkk. 2014. Rancang Bangun Penstabil Kamera Untuk Foto Udara
Berbasis Wahana *Quadcopter*. Bandar Lampung: Universitas Lampung
- Muhammad, dkk. 2010. Pendeteksi Posisi Menggunakan Sensor Akselerometer
MMA7260Q Berbasis Mikrokontroler Atmega 32. Semarang:Universitas
Diponegoro Semarang
- Needham, Joseph. (1986). *Sciene and civilization in China: Volume 4, Physics
and physical Technology; Part 2, Mechanical Engineering. Taipei: Caves
books Ltd. Page 229.*
- Radiolink – product – detail-RadioLink AT9
- Rismawan, dkk. 2015. *self-stabilizing 2-axis* Menggunakan *accelerometer
MMA7260* Berbasis Mikrokontroler Atmega 8. Bali: Universitas Udayana
- Suhendar, 2014, “Pembangunan Sistem Penentuan Posisi dan Navigasi Berbasis
Sistem *Unmanned Surface Vehicle (USV)* untuk *Survei Batimetri*”
- Tristiadi. 2015. Penstabil Kamera Untuk *Quadcopter* Menggunakan Sensor
MPU605. Yogyakarta: Universitas Negeri Yogyakarta
- Towerpro-Prpduct-MG996-Robot servo
- Wiliam. 1982. *Lightning Bugs and other Reconnaissance Drones: The can-do
story of Ryan’s unmanned spy planes.*



PURWARUPA GIMBAL SISTEM PERSENJATAAN PADA QUADCOPTER MILITER
M HAFIZ NURFIKRI, Prima Asmara Sejati. M.Eng

Universitas Gadjah Mada, 2017 | Diunduh dari <http://etd.repository.ugm.ac.id/>

UNIVERSITAS
GADJAH MADA