



UNIVERSITAS  
GADJAH MADA

**Kendali Lengan Robot Dengan Gerakan Tangan Berbasis Jaringan Nirkabel**  
RYAN NUR ANSORI, Budi Sumanto, S.Si., M.Eng  
Universitas Gadjah Mada, 2015 | Diunduh dari <http://etd.repository.ugm.ac.id/>

## **LAPORAN TUGAS AKHIR**

### **KENDALI LENGAN ROBOT DENGAN GERAKAN TANGAN BERBASIS JARINGAN NIRKABEL**

#### *ARM ROBOT CONTROLLING WITH HAND MOTION BASED ON WIRELESS NETWORK*



**RYAN NUR ANSORI**

**12/336995/SV/01927**

**PROGRAM STUDI DIPLOMA ELEKTRONIKA DAN INSTRUMENTASI  
SEKOLAH VOKASI  
UNIVERSITAS GADJAH MADA  
YOGYAKARTA  
2015**