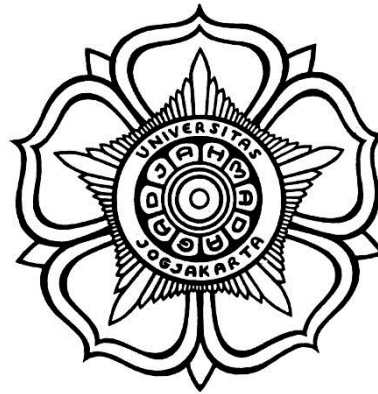


## **LAPORAN PROYEK AKHIR**

# **SISTEM KONTROL GERAK LENGAN ROBOT MENGGUNAKAN METODE ISYARAT GERAK TUBUH DENGAN SENSOR KINECT**



**Disusun Oleh :**

**Yusril Izza**

**NIM : 13/351219/SV/04218**

**PROGRAM DIPLOMA TEKNIK ELEKTRO  
SEKOLAH VOKASI  
UNIVERSITAS GADJAH MADA  
YOGYAKARTA  
2016**