



UNIVERSITAS
GADJAH MADA

SISTEM KONTROL GERAK LENGAN ROBOT MENGGUNAKAN METODE ISYARAT GERAK TUBUH
DENGAN SENSOR KINECT

YUSRIL IZZA, Budi Bayu Murti, S.T., M.T.

Universitas Gadjah Mada, 2016 | Diunduh dari <http://etd.repository.ugm.ac.id/>

LAPORAN PROYEK AKHIR

SISTEM KONTROL GERAK LENGAN ROBOT MENGGUNAKAN METODE ISYARAT GERAK TUBUH DENGAN SENSOR KINECT



Disusun Oleh :

Yusril Izza

NIM : 13/351219/SV/04218

PROGRAM DIPLOMA TEKNIK ELEKTRO
SEKOLAH VOKASI
UNIVERSITAS GADJAH MADA
YOGYAKARTA
2016