

DAFTAR ISI

HALAMAN JUDUL.....	i
HALAMAN PERSETUJUAN.....	ii
HALAMAN PERNYATAAN	iii
KATA PENGANTAR	iv
DAFTAR ISI.....	vi
DAFTAR GAMBAR	viii
DAFTAR TABEL.....	x
INTISARI.....	xi
ABSTRAK	xii
BAB I PENDAHULUAN	
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Rumusan Masalah	2
1.3 Batasan Masalah.....	2
1.4 Tujuan.....	2
1.5 Manfaat.....	2
1.6 Metodologi Penelitian	3
1.7 Sistematika Penulisan.....	4
BAB II TINJAUAN PUSTAKA	
BAB III LANDASAN TEORI.....	11
3.1 Pengolahan Citra Digital	11
3.2 Citra Digital	11
3.3 <i>Thresholding</i>	12
3.4 <i>Color Segmentation</i>	13
3.5 Deteksi Objek	13
3.6 Image Moment	14
3.7 OpenCV	14
3.8 ROS	15
3.9 ROS Bags	15
3.10 Parrot AR.Drone.....	16
BAB IV ANALISIS DAN PERANCANGAN SISTEM	
4.1 Analisis	17
4.2 Rancangan Sistem	179
4.3 Rancangan Perangkat Lunak	21
4.2.1 Tahap Inisialisasi <i>Node</i>	25
4.2.2 Tahap Pemrosesan Citra	26
4.2.3 Tahap Pengendalian AR.Drone	28
4.4 Rencana Pengujian	29
BAB V IMPLEMENTASI SISTEM	
5.1 Inisialisasi <i>Node</i>	32
5.2 Implementasi Pemrosesan Citra	35
5.3 Implementasi Pengendalian AR. Drone	38
5.4 Implementasi Pengujian	41
BAB VI HASIL DAN PEMBAHASAN	

6.1	Pengujian <i>colour thresholding</i>	46
6.2	Pengujian Jarak Deteksi	49
6.3	Pengujian Luas Kontur	54
6.4	Pengujian Respon Sistem	59
6.4.1	Respon Geser Kanan	59
6.4.2	Respon Geser Kiri	61
6.4.3	Respon Maju Lurus	63
6.4.4	Respon Deteksi Objek	65
6.5	Pengujian sistem pengikut objek	66
6.5.1	Perbandingan nilai moment	67
6.5.2	Perbandingan luas kontur	69
6.5.3	Perbandingan nilai rot x	71
6.5.4	Perbandingan nilai rot y	72
BAB VII PENUTUP		
7.1	Kesimpulan	74
7.2	Saran	75
DAFTAR PUSTAKA		76
LAMPIRAN		77