



UNIVERSITAS
GADJAH MADA

SISTEM DETEKSI ORIENTASI KENDARAAN LISTRIK OTONOM MENGGUNAKAN SENSOR IMU
RAZOR DENGAN 9-DEGREE OF

FREEDOM (DOF)

IKRIMA RAI SAIDDAH, Jimmy Trio Putra, S.T., M.Eng

Universitas Gadjah Mada, 2021 | Diunduh dari <http://etd.repository.ugm.ac.id/>

LAPORAN TUGAS AKHIR

SISTEM DETEKSI ORIENTASI KENDARAAN LISTRIK OTONOM MENGGUNAKAN SENSOR IMU RAZOR DENGAN 9-DEGREE OF FREEDOM (DOF)

***AUTONOMOUS ELECTRIC VEHICLE ORIENTATION DETECTION
SYSTEM USING RAZOR IMU SENSOR WITH 9-DEGREE OF
FREEDOM(DOF)***



IKRIMA RAI SAIDDAH

18/426276/SV/15418

PROGRAM STUDI DIPLOMA TEKNOLOGI INSTRUMENTASI

DEPARTEMEN TEKNIK ELEKTRO DAN INFORMATIKA

SEKOLAH VOKASI

UNIVERSITAS GADJAH MADA

YOGYAKARTA

2021