

LAPORAN TUGAS AKHIR

**SISTEM DETEKSI ORIENTASI KENDARAAN LISTRIK OTONOM
MENGGUNAKAN SENSOR IMU RAZOR DENGAN 9-DEGREE OF
FREEDOM (DOF)**

***AUTONOMOUS ELECTRIC VEHICLE ORIENTATION DETECTION
SYSTEM USING RAZOR IMU SENSOR WITH 9-DEGREE OF
FREEDOM(DOF)***



IKRIMA RAI SAIDDAH

18/426276/SV/15418

**PROGRAM STUDI DIPLOMA TEKNOLOGI INSTRUMENTASI
DEPARTEMEN TEKNIK ELEKTRO DAN INFORMATIKA
SEKOLAH VOKASI
UNIVERSITAS GADJAH MADA
YOGYAKARTA**

2021