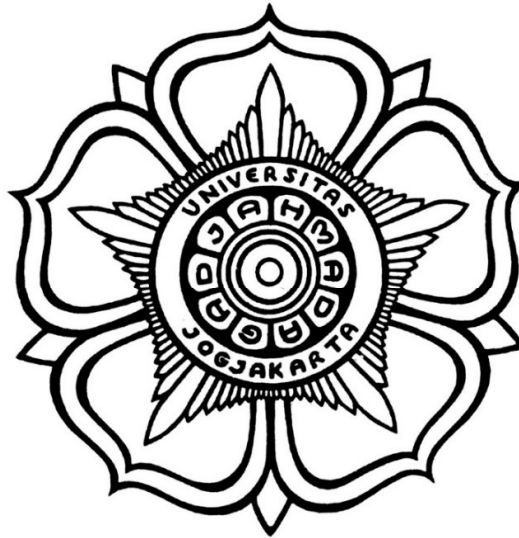


SKRIPSI

**ANALISIS KINEMATIKA DAN DINAMIKA ROBOT SELECTIVE
COMPLIANCE ARTICULATED ROBOT ARM 4 DOF DENGAN
SIMULASI V-REP DAN MATLAB**

No. Soal: TKM 164544 / II – 2020 / 2021 / HSBR / 05 / 04 / 08.02 / 2021



Disusun Oleh :

John Hendrick Halim

NIM: 17/413791/TK/46231

PROGRAM STUDI TEKNIK MESIN

DEPARTEMEN TEKNIK MESIN DAN INDUSTRI

FAKULTAS TEKNIK

UNIVERSITAS GADJAH MADA

YOGYAKARTA

2021