

## DAFTAR PUSTAKA

- Angkat, Sandro, Darmawan Utomo, and Hartanto K Wardana. 2013. "Autonomous Vehicle," 167–78.
- "Arduino Mega 2560 Datasheet." 2021.
- Arthaya, Bagus, Ali Sadiyoko, and Chandra Wiejaya. 2007. "Pengembangan Algoritma Pengenalan Bentuk Dan Arah Objek Pada Sistem Omnidirectional Vision Sensor" 7 (2): 74–81.
- Asnada, Rosada Tri. 2020. "Pengaruh Inertial Measurement Unit ( IMU ) MPU-6050 3-Axis Gyro Dan 3-Axis Accelerometer Pada Sistem Penstabil Kamera ( Gimbal ) Untuk Aplikasi Videografi" 11 (1): 48–55.
- Mangkusasmito, Fakhruddin, and Dkk Tadeus. 2020. "Peningkatan Akurasi Sensor GY-521 MPU- 6050 Dengan Metode Koreksi Faktor Drift" XII (2): 2–6.
- Manik, Henry M, Agung D Syakti, Jales Veva Jaya, Dony Apdillah, Angga Dwinovantyo, Rina Fajaryanti, and Bagas O Siahaan. 2017. "Jurnal Rekayasa ElektriKA Autonomous Underwater Vehicle Untuk" 13 (36).  
<https://doi.org/10.17529/jre.v13i1.5964>.
- Syahrul. 2011. "Motor Stepper" 6 (2): 187–202.  
<https://jurnal.unikom.ac.id/jurnal/motor-stepper-teknologi.c>.
- Syarif. 2011. "ANALISA KINERJA PULSE WIDTH MODULATION PADA PENGENDALI TEGANGAN MOTOR DC ANALISA KINERJA PULSE WIDTH MODULATION PADA PENGENDALI TEGANGAN MOTOR DC."
- Taufiqurrahman, Muhammad, Sumardi Sumardi, and Munawar Agus Riyadi. 2016. "PERANCANGAN SELF DRIVING DENGAN METODE KONTROL PD PADA SISTEM TRACKING AUTONOMOUS CAR." *Transient: Jurnal Ilmiah Teknik Elektro; TRANSIENT, VOL. 5, NO. 2, JUNI 2016DO - 10.14710/Transient.5.2.173-179*, October.  
<https://ejournal3.undip.ac.id/index.php/transient/article/view/13717>.
- Yuliani, Siti, and Hendri Maja Saputra. 2017. "Optimasi Nilai Konstanta Complementary Filter Orde 2 Pada Sensor IMU," no. July.