



UNIVERSITAS
GADJAH MADA

Sistem Pendaratan Autonomous Quadcopter Berbasis Kamera dan Fractal Marker
HANIF MUSTAFA BUDIYANTO, Bakhtiar Alldino Ardi Sumbodo, S.Si., M.Cs.
Universitas Gadjah Mada, 2021 | Diunduh dari <http://etd.repository.ugm.ac.id/>

SKRIPSI

**SISTEM PENDARATAN *AUTONOMOUS QUADCOPTER* BERBASIS
KAMERA DAN *FRACTAL MARKER***

***AUTONOMOUS QUADCOPTER LANDING SYSTEM USING CAMERA
AND FRACTAL MARKER***

Diajukan untuk memenuhi salah satu syarat memperoleh derajat Sarjana
Elektronika dan Instrumentasi



HANIF MUSTAFA BUDIYANTO

17/412565/PA/17884

**PROGRAM STUDI S1 ELEKTRONIKA DAN INSTRUMENTASI
DEPARTEMEN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM
UNIVERSITAS GADJAH MADA
YOGYAKARTA**

2021