

## DAFTAR PUSTAKA

- Bakhri, Saiful.dkk. (2014). *Pengembangan PLC Trainer Serbaguna Untuk Simulator Sistem Keselamatan Dan Keandalan Reaktor*. Banten, indonesia.
- Jack, H. (2008). *Automating Manufacturing Systems with PLCs*. Boston: Free Software Foundation.
- Maskurdianto, Y. (2019). *Rancang Bangun Sistem Monitoring Dan Kontroling Parkir Bertingkat Otomatis Berbasis Arduino Dengan Implementasi Internet of Think(IoT)*. Malang, Indonesia.
- Ningsih, R. (2019). *Alat Simulasi Konveyor Penyortir Barang Berdasarkan Bentuk dan Warna Menggunakan Sensor Vision FQ2-S Berbasis PLC*. Yogyakarta.
- Omron Corporation. (2020). Diambil kembali dari <https://industrial.omron.eu/en/products/R88D-1SN02H-ECT>
- Omron Corporation. (2020). Diambil kembali dari Omron Industrial Automation: <https://industrial.omron.eu/en/products/NX1P2-1140DT>
- Omron. (t.thn.). *Sysmac Studio Version 1 Operation Manual*.
- Perkembangan Jumlah Kendaraan Bermotor Menurut Jenis, 1949-2018*. (2018). Dipetik November 15, 2020, dari Badan Pusat Statistik: <https://www.bps.go.id/linkTableDinamis/view/id/1133>
- Petruzella, D. F. (2017). *Programmable Logic Controllers*. New York: McGraw-Hill Education.
- Sani, Almadora Anwar .dkk (2018). *Desain Tempat Parkir Sepeda Motor Bertingkat*. Palembang, Indonesia.
- Syamsuddin, Syarkawi.dkk. (2007). *Pengontrolan (Posisi) Motor Servo Ac Dengan Metoda Pengaturan "Volt/Hertz"*. Padang, Indonesia.
- Tresno, Sutiawan.dkk. (2014). *Prototipe Sistem Parkir Bertingkat Otomatis Berbasis Programmable Logic Controller dan SCADA-HMI*. Depok, Indonesia.