

DAFTAR ISI

HALAMAN JUDUL	i
LEMBAR NOMOR PERSOALAN.....	ii
HALAMAN PENGESAHAN	iii
PERNYATAAN BEBAS PLAGIASI	iv
LEMBAR PERSEMBAHAN	v
MOTTO	vi
KATA PENGANTAR.....	vii
ABSTRACT	ix
INTISARI.....	x
DAFTAR ISI.....	xi
DAFTAR GAMBAR.....	xiii
DAFTAR TABEL.....	xv
BAB I PENDAHULUAN	1
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Rumusan Masalah.....	2
1.3 Tujuan	2
1.4 Batasan Masalah	2
1.5 Metode Pengumpulan Data	2
1.6 Sistematika Penulisan	3
BAB II TINJAUAN PUSTAKA DAN LANDASAN TEORI.....	5
2.1 Tinjauan Pustaka	5
2.2 Landasan Teori.....	5
2.2.1 Parkir.....	5
2.2.2 <i>Progammable Logic Controller (PLC)</i>	7
2.2.3 <i>Servo driver</i>	13

2.2.4	Motor Servo	14
2.2.5	Human Machine Interface (HMI)	14
2.2.6	Limit Switch	15
2.2.7	Proximity sensor	16
2.2.8	Photoelectric Sensor	16
BAB III PERANCANGAN DAN SPESIFIKASI KOMPONEN		17
3.1	Diagram Alur	17
3.2	Perancangan Perangkat Keras	18
3.2.1	Lifter	19
3.2.2	Controller	22
3.2.3	Slot Parkir	28
3.2.4	Meja simulasi	29
3.2.5	Human Machine Interface (HMI)	29
3.3	Perancangan Perangkat Lunak	30
3.3.1	Sysmac studio	30
3.3.2	CX-Programmer	31
3.3.3	NB-Designer	34
3.4	Skema Rangkaian	35
BAB IV HASIL DAN PEMBAHASAN		36
4.1	Prinsip Kerja Alat Simulasi	36
4.1.2	Proses Peletakan Mobil	37
4.1.2	Proses Pengambilan Mobil	38
4.2	Diagram Ladder Alat Simulasi	39
4.2.1	Diagram Ladder Sysmac studio	39
4.2.2	Diagram Ladder CX-Programmer	47
4.3	Tampilan HMI	49
4.4	Hasil Percobaan	50
BAB V PENUTUP		59
5.1	Kesimpulan	59
5.2	Saran	59
DAFTAR PUSTAKA		60