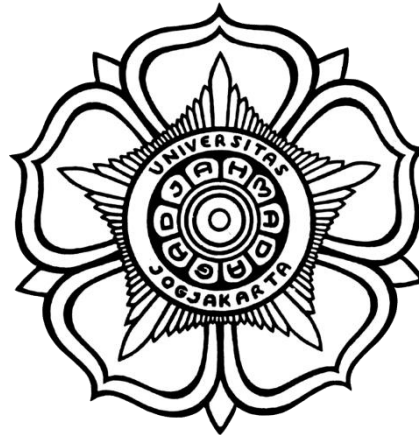


SKRIPSI

**SIMULASI SISTEM NAVIGASI OTOMATIS MENGGUNAKAN
METODE *REINFORCEMENT LEARNING* PADA KENDARAAN RODA
EMPAT**

***SIMULATION OF AUTOMATIC NAVIGATION SYSTEM BY
REINFORCEMENT LEARNING METHOD IN FOUR-WHEEL VEHICLE***



AYU TITAN DAMAYANTI

16/398395/PA/17356

**PROGRAM STUDI ELEKTRONIKA DAN INSTRUMENTASI
DEPARTEMEN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM
UNIVERSITAS GADJAH MADA
YOGYAKARTA
2020**