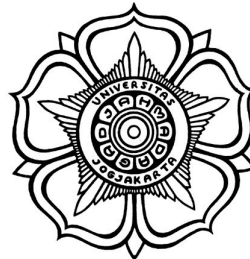


SKRIPSI

SIMULASI KENDALI KEMUDI *AUTONOMOUS CAR* MENGGUNAKAN PENDEKATAN *END-TO-END DEEP LEARNING* DENGAN METODE CNN

SIMULATION OF AUTONOMOUS CAR STEERING CONTROL USING END-TO-END DEEP LEARNING APPROACH WITH CNN METHOD

Diajukan untuk memenuhi salah satu syarat memperoleh derajat
Sarjana Sains Elektronika dan Instrumentasi



BEATRICE PAULINA SETIADI
16/398396/PA/17357

**PROGRAM STUDI ELEKTRONIKA DAN INSTRUMENTASI
DEPARTEMEN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM
UNIVERSITAS GADJAH MADA
YOGYAKARTA
2020**