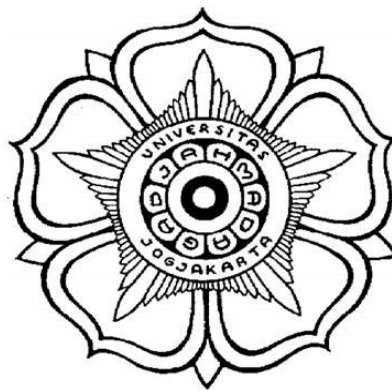


TESIS

**SISTEM KENDALI JALAN ROBOT HUMANOID MENGGUNAKAN LQR
DAN ANFIS**



Oleh :
MUHAMMAD AUZAN
18/433786/PPA/05601

PROGRAM STUDI MAGISTER ILMU KOMPUTER
DEPARTEMEN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM
UNIVERSITAS GADJAH MADA

2020