



DAFTAR ISI

HALAMAN PENGESAHAN	ii
HALAMAN PERSEMAHAN	iv
KATA PENGANTAR	v
DAFTAR ISI.....	vi
DAFTAR TABEL.....	viii
DAFTAR GAMBAR.....	ix
DAFTAR SINGKATAN	xi
INTISARI	xiii
ABSTRACT	xiv
BAB I PENDAHULUAN.....	1
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Rumusan Masalah	2
1.3 Tujuan dan Manfaat	2
1.4 Batasan Masalah.....	2
1.5 Sistematika Penulisan.....	3
BAB II TINJAUAN PUSTAKA DAN DASAR TEORI	4
2.1 Tinjauan Pustaka	4
2.2 Dasar Teori.....	5
2.2.1 Motor <i>Brushless Direct Current</i> (BLDC)	5
2.2.1.1 Jenis – Jenis Motor BLDC	6
2.2.1.2 Skema Cara Kerja Motor BLDC.....	8
2.2.2 <i>Sine/Cosine Encoder</i>	9
2.2.3 Strategi Komutasi	10
2.2.3.1 Komutasi 6 Langkah (<i>Trapezoidal</i>)	10
2.2.3.2 Komutasi <i>Sinusoidal</i>	12
2.2.3.3 <i>Field Oriented Control</i>	14
2.2.3.3.1 Transformasi Clarke	16
2.2.3.3.2 Transformasi Park	16
2.2.3.3.3 PI <i>Controller</i>	17
2.2.3.3.4 Transformasi Park Balik.....	17
2.2.3.3.5 SVPWM (<i>Space Vector Pulse Width Modulation</i>)	18
2.2.4 <i>Inverter</i>	19
2.2.4.1 Komponen <i>Switching</i>	20



2.2.4.2 Gate Driver	22
---------------------------	----

2.2.5 Mikrokontroler.....	23
---------------------------	----

BAB III METODOLOGI PENELITIAN	25
-------------------------------------	----

3.1 Diagram Alir Penelitian	25
-----------------------------------	----

3.2 Gambaran Garis Besar Sistem.....	26
--------------------------------------	----

3.3 Perancangan Perangkat Lunak pada Sistem.....	27
--	----

3.3.1 Pengolahan Data Sensor <i>Sine/Cosine Encoder</i>	29
---	----

3.3.2 Pengolahan Metode <i>Field Oriented Control</i>	31
---	----

3.3.2.1 Transformasi <i>Clarke</i>	31
--	----

3.3.2.2 Transformasi Park.....	31
--------------------------------	----

3.3.2.3 PI <i>Controller</i>	32
------------------------------------	----

3.3.2.4 Transformasi Park Balik	32
---------------------------------------	----

3.3.2.5 SVPWM (<i>Space Vector Pulse Width Modulation</i>).....	33
---	----

3.4 Perancangan Perangkat Keras pada Sistem.....	33
--	----

3.4.1 Rangkaian Sistem Minimum	35
--------------------------------------	----

3.4.2 Rangkaian <i>Isolated Gate Driver</i>	36
---	----

3.5 Motor BLDC	38
----------------------	----

3.6 Skema Pengujian	39
---------------------------	----

BAB IV HASIL DAN PEMBAHASAN	40
-----------------------------------	----

4.1 Pengujian Sensor <i>Sine/cosine Encoder</i>	40
---	----

4.2 Pengujian Metode Field Oriented Control	41
---	----

4.3 Pengujian Phase Current Limit	47
---	----

4.4 Pengujian Overheat Protection.....	48
--	----

4.5 Pengujian Efisiensi Pengendali Motor BLDC	49
---	----

BAB V KESIMPULAN DAN SARAN	51
----------------------------------	----

5.1 Kesimpulan.....	51
---------------------	----

5.2 Saran.....	51
----------------	----

DAFTAR PUSTAKA	52
----------------------	----

LAMPIRAN.....	L-1
---------------	-----

Lampiran 1: Program Lengkap	L-1
-----------------------------------	-----

Lampiran 2: <i>Apps Dependency Tree</i>	L-10
---	------