

**PERANCANGAN SISTEM KENDALI ROBOT ENAM DERAJAT KEBEBASAN  
DENGAN *PAYLOAD* 2 KG DAN JANGKAUAN 1 METER UNTUK *PICK AND PLACE*  
MATERIAL**

**No. Soal : TKM164544 / I-2019 / 2020 / GN / 31 / 03 / 03.03 / 2019**



**Disusun oleh:**

**Muhammad Khautal Ardi**

**15/381352/TK/43420**

**PROGRAM STUDI TEKNIK MESIN  
DEPARTEMEN TEKNIK MESIN DAN INDUSTRI  
FAKULTAS TEKNIK UNIVERSITAS GADJAH MADA  
YOGYAKARTA**

**2020**