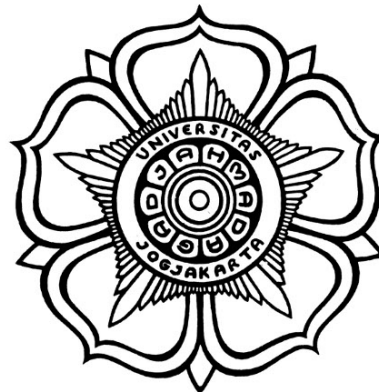


SKRIPSI

**KENDALI OPTIMAL MENGGUNAKAN *LINEAR QUADRATIC*
REGULATOR PADA SISTEM 3D OVERHEAD CRANE**

**(*OPTIMAL CONTROL USING LINEAR QUADRATIC REGULATOR OF
3D OVERHEAD CRANE SYSTEM*)**

Diajukan untuk memenuhi salah satu syarat memperoleh derajat
Sarjana Sains Matematika



RATNA NUR'AINI MUTMAINNAH
15/379651/PA/16709

**PROGRAM STUDI SARJANA MATEMATIKA
DEPARTEMEN MATEMATIKA
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM
UNIVERSITAS GADJAH MADA
YOGYAKARTA**

2019