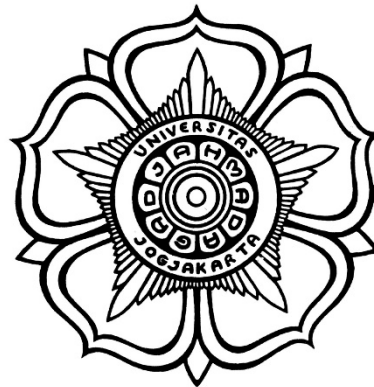


**TESIS**

**PENAMBAHAN INTEGRATOR PADA *LINEAR QUADRATIC REGULATOR* UNTUK RANCANG BANGUN SISTEM KENDALI *LOITER***

***LINEAR QUADRATIC REGULATOR WITH ADDITIONAL INTEGRATOR TO DESIGN LOITER CONTROL SYSTEM***



PRASETYA ADITAMA SANTOSA PUTRA

16/403704/PPA/05221

**PROGRAM STUDI S2 ILMU KOMPUTER  
DEPARTEMEN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA  
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM  
UNIVERSITAS GADJAH MADA  
YOGYAKARTA**

**2019**