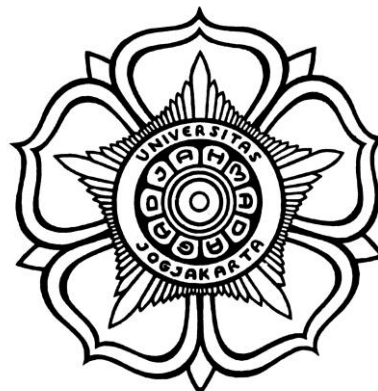


SKRIPSI

**KENDALI KESEIMBANGAN ROBOT *HUMANOID* DENGAN
GANGGUAN SIKAP MENENDANG BOLA MENGGUNAKAN METODE
LQR**

***BALANCE CONTROL FOR HUMANOID ROBOT WITH DISTURBANCE
OF BALL KICKING GESTURE WITH LQR METHOD***

Diajukan untuk memenuhi salah satu syarat memperoleh derajat Sarjana Sains
Program S1 Studi Elektronika dan Instrumentasi



ARIFANDHI NUR MUHAMAD

15/383124/PA/16784

**PROGRAM STUDI ELEKTRONIKA DAN INSTRUMENTASI
DEPARTEMEN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM
UNIVERSITAS GADJAH MADA**

YOGYAKARTA

2019