

DAFTAR ISI

HALAMAN PENGESAHAN	v
HALAMAN BEBAS PLAGIASI	vi
KATA PENGANTAR	vii
DAFTAR ISI	ix
DAFTAR GAMBAR	xi
DAFTAR TABEL	xii
DAFTAR LAMPIRAN	xiii
DAFTAR ISTILAH	xiv
DAFTAR SINGKATAN	xv
INTISARI	xvi
ABSTRACT	xvii
BAB I	1
I.1 Latar Belakang	1
I.2 Rumusan Masalah	2
I.3 Pertanyaan Penelitian	2
I.4 Cakupan Penelitian	3
I.5 Tujuan Penelitian	3
I.6 Manfaat Penelitian	3
I.7 Tinjauan Pustaka	4
I.8 Landasan Teori	5
1.8.1. Foto Udara Format Kecil	5
1.8.2. Ortofoto	6
1.8.3. <i>Unmanned Aerial Vehicle-Post Processed Kinematic</i> (UAV PPK)	6
1.8.4. <i>Ground control point</i> (GCP) dan <i>Independent check point</i> (ICP)	7
1.8.5. <i>Geotagging</i>	7
1.8.6. Penentuan Posisi dengan Metode <i>Post Processed Kinematic</i> (PPK)	7
1.8.7. Uji Ketelitian horizontal	9
1.8.8. Uji t Sampel Berpasangan	11
1.8.9. Penghitungan Luas	12
I.9 Hipotesis	12
BAB II	14
II.1. Persiapan	14

II.1.1. Lokasi Penelitian.....	14
II.1.2. Peralatan	15
II.1.3. Bahan Penelitian	16
II.2. Pelaksanaan.....	17
II.2.1. Diagram Alir Penelitian.....	17
II.2.2. Perencanaan dan Pembuatan Jalur Terbang.....	18
II.2.3. Tahap Pengolahan Data UAV dengan Metode PPK	23
II.2.4. Tahap pengolahan data UAV dengan GCP	29
II.2.5. Uji Akurasi Horizontal dengan Uji t Sampel Berpasangan	30
BAB III.....	31
III.1. Hasil Akuisisi Data.....	31
III.1.1. Hasil Pemotretan Foto Udara	31
III.1.2. Hasil Pengukuran GCP dan ICP	32
III.2. Hasil Pengolahan PPK.....	33
III.3. Hasil Pengolahan Data <i>Geotagging</i>	34
III.4. Hasil Pengolahan Data Foto.....	35
III.4.1. Hasil <i>Align</i>	35
III.4.2. Hasil <i>Dense Cloud</i>	37
III.4.3. Hasil Ortofoto (UAV dengan Metode PPK)	37
III.4.4. Hasil Ortofoto	38
III.4.5. Hasil Pengukuran GCP.....	39
III.5. Uji Ketelitian Horizontal.....	40
III.5.1. Hasil Uji Ketelitian Horizontal.....	40
III.5.2. Hasil Uji Perbandingan dengan t Tabel	43
III.5.3. Hasil Uji Dimensi Ketelitian Horizontal	52
BAB IV.....	62
IV.1. Kesimpulan.....	62
IV.2. Saran.....	62
DAFTAR PUSTAKA.....	64