

DAFTAR ISI

JUDUL BAHASA INDONESIA.....	i
JUDUL BAHASA INGGRIS	ii
HALAMAN PENGESAHAN	iv
HALAMAN PERNYATAAN	v
HALAMAN PERSEMBAHAN	vi
KATA PENGANTAR	vii
DAFTAR ISI.....	ix
DAFTAR GAMBAR.....	xii
DAFTAR TABEL.....	xiv
DAFTAR LAMPIRAN.....	xv
DAFTAR ISTILAH.....	xvi
INTISARI	xvii
<i>ABSTRACT</i>	xviii
BAB I PENDAHULUAN.....	1
I.1. Latar Belakang	1
I.2. Rumusan Masalah	3
I.3. Tujuan Penelitian	3
I.4. Pertanyaan Penelitian.....	3
I.5. Ruang Lingkup Penelitian.....	4
I.6. Manfaat Penelitian	4
I.7. Tinjauan Pustaka	4
BAB II LANDASAN TEORI.....	7
II.1. <i>Close Range Photogrammetry</i>	7
II.1.1. Konfigurasi dan Geometri Kamera.....	9

II.1.2. Kalibrasi Kamera	11
II.1.3. <i>Structure from Motion</i> (SfM).....	15
II.1.4. Pemodelan 3D.....	18
II.2. Penentuan Posisi (PPK/RTK) dengan Modul GNSS <i>Multi Frequency</i>	19
II.3. Integrasi Sensor Kamera Digital dan Modul GNSS	22
II.4. <i>Mobile Mapping System</i> (MMS).....	24
II.5. Uji Akurasi Model 3D.....	26
BAB III PELAKSANAAN.....	28
III.1. Persiapan Alat dan Bahan	28
III.1.1. Alat	28
III.1.2. Bahan.....	29
III.2. Tahap Pelaksanaan Penelitian	29
III.2.1. Persiapan	30
III.2.2. Pengumpulan Data	33
III.2.3. Pengolahan Data.....	37
III.2.4. Analisis Data	41
III.2.5. Pelaporan	41
BAB IV HASIL DAN PEMBAHASAN	43
IV.1. Integrasi Kamera Digital dan Modul GNSS <i>Multi Frequency</i>	43
IV.1.1. Hasil Pemotretan dengan Kamera Digital.....	43
IV.1.2. Hasil Pengolahan Data GNSS <i>Trajectory</i>	44
IV.1.3. Hasil Integrasi Kamera Digital dan Modul GNSS <i>Multi Frequency</i>	45
IV.2. Hasil Pengolahan Data Foto dan Pemodelan 3D	47
IV.2.1. Hasil <i>Align Photos</i> /Orientasi Foto	49
IV.2.2. Hasil Pembuatan Model 3D	51

IV.3. Hasil Uji Akurasi Model 3D	54
IV.3.1. Evaluasi Semantik Model 3D.....	54
IV.3.2. Uji Akurasi Dimensi Model 3D	62
IV.3.3. Uji Akurasi Posisi Model 3D	65
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN	67
V.1. Kesimpulan	67
V.2. Saran.....	67
DAFTAR PUSTAKA	69
LAMPIRAN.....	73