

SKRIPSI

**PENGENDALIAN 3D PRINTED SOFT PNEUMATIC ACTUATOR
MENYERUPAI JARI MENGGUNAKAN FLEX SENSOR KOMERSIAL**

No. Soal : TKM 4404 / I-2018/2019 / Her. / 33 / 02 / 13.08 / 2018



Disusun oleh:

MUHAMMAD RIJAL FADILAH

14/367027/TK/42293

PROGRAM STUDI TEKNIK MESIN

DEPARTEMEN TEKNIK MESIN DAN INDUSTRI

FAKULTAS TEKNIK UNIVERSITAS GADJAH MADA

YOGYAKARTA

2019