



INTISARI

Pencurian dan penculikan adalah tindakan kriminalitas yang disebabkan karena adanya kesempatan yang didapat oleh pelaku akibat kelalaian dari korban. Kelalaian ini diakibatkan karena kurangnya pengawasan dari korban kepada barang pribadi atau anaknya. Dari kasus tersebut penulis mencoba membuat alat yang mampu mengurangi kelalaian dengan memberikan peringatan dini apabila barang atau objek menjauh dari pengguna. Sistem ini akan dibagi menjadi dua yaitu objek dan pengguna, dimana keduanya saling terhubung dengan bantuan berupa NodeMCU ESP8266 salah satunya akan menjadi *access point* dan *client*. Mekanik dari keduanya berupa gantungan kunci untuk objek dan gelang untuk pengguna. Dengan memanfaatkan nilai *RSSI* yang berupa kuat sinyal dengan nilai (dBm) maka akan diketahui jarak antara keduanya. Dikarenakan jarak yang didapat dari *konversi* nilai *RSSI* tidak stabil dan berubah-ubah maka nilai jarak akan diambil nilai rata-rata *RSSI* dari setiap meter yang digunakan yaitu 2 meter, 4 meter, 6 meter, dan 8 meter. Notifikasi yang diberikan berupa getaran dari motor *Vibrator* dan suara dari *Buzzer*. Selain itu alat ini memberikan fasilitas berupa mode pencarian yang mampu digunakan untuk mencari objek apabila tidak terjangkau oleh penglihatan.

Kata kunci : ESP8266 , NodeMCU, Objek, Pengguna, *RSSI*.



ABSTRACT

Theft and kidnapping are criminality caused by the opportunity that the perpetrator has caused by the negligence of the victim. This negligence resulted from the lack of supervision of the victim to his personal or child's goods. From the case the author tries to create a tool that can reduce negligence by providing early warning if the goods or objects away from the user. This system will be divided into two objects and users, where the two are connected with the help of NodeMCU ESP8266 one of them will be acces point and client. The mechanics of both are keychains for ojek and bracelets for the user. By utilizing RSSI value in the form of strong signal with value (dBm) it will be known the distance between the two. Because the distance obtained from the conversion of RSSI values is unstable and variable, the distance value will be taken the average value of RSSI from every meter used by 2 meters, 4 meters, 6 meters and 8 meters. Notification given in the form of vibration from Vibrator motor and sound from Buzzer. In addition, this tool provides a form of search facility that can be used to find objects if not covered by vision.

Keywords: *ESP8266, NodeMCU, Objects, RSSI ,Users.*