



DAFTAR PUSTAKA

- Lewis, Mike. 2012. *Stabilization, Steering, and Gimbal Technology as it relates to Cinematography*. Toronto : PV-Labs Inc.
- Raranda dan Rusmiamto. 2015. Implementasi Kontroler PID Pada *Two Wheels Self Balancing Robot* Berbasis *Arduino* UNO. Surabaya:Universitas Negeri Surabaya.
- Rizka, dkk. 2015. *Banlancing robot* Menggunakan Metode Kendali *Proportional Integral Derivatif*. Yogyakarta:Universitas Gadjah Mada.
- Hidayat, dkk. 2014. Rancang Bangun Sistem Penstabil Kamera Untuk Foto Udara Berbasis Wahana Udara Quadcopter. Bandar Lampung. Universitas Lampung.
- Priyambodo. 2017. Implementasi Sistem Kendali PID pada Gimbal Kamera 2-sumbu dengan actuator Motor Brushless. Yogyakarta. Universitas Gadjah Mada.
- Handani. 2015. Aplikasi Pengendali Robot Menggunakan Sensor *Accelerometer* pada *smartphone* Android. Bandung. Universitas Telkom.
- Wibisono. 2016. Pengendalian “Rollbot” Menggunakan Android Melalui *Bluetooth* *Arduino*. Yogyakarta. Sanata Dharma.
- Manohari, dkk. 2015. *Design Simulation and Development of Two Axes Gimbal for Arial Vehicle*. India.
- Nazrudin., 2015, *Aplikasi Berbasis Android*, Sekolah Tinggi Informatika, Bandung : Informatika Bandung.
- Kadir., 2014., *Buku Pintar pemrograman Arduino*, Yogyakarta : MediaKom.
- Warno., 2012, ‘Pembelajaran Pemrograman Bahasa Java Dan Arti *Keyword*, *Jurnal Komputer*’, Vol.8, No.1, hh 40-51.



- Dewi, 2018. Sistem Pendata Harian Sapi Berbasis Rfid Dan Mikrokontroller Dengan Antarmuka Aplikasi Android. Yogyakarta. Universitas Gadjah Mada.
- Sofyan, 2017. Rancang Bangun *Stabilizer* Tiga Axis Kamera DSLR untuk Perekaman Video Menggunakan Kendali PID. Yogyakarta. Universitas Gadjah Mada.
- Kurniawan, 2018. Rancang Bangun *Stabilizer* Tiga Axis Kamera DSLR untuk Perekaman Video dengan Kompas Menggunakan Kendali PID. Yogyakarta. Universitas Gadjah Mada.
- Prayogo, 2013. Servo Kontroller Sebagai Penggerak Kaki Robot dengan Komunikasi Serial Berbasis Mikrokontroller ATmega16. Yogyakarta. Universitas Negeri Yogyakarta.
- Yusron, 2014. Perancangan Sistem Kontrol dan Monitoring ampu dengan Memanfaatkan Teknologi *Bluetooth* pada Smartphone Android. Malang.
- Hermanto, 2015. Pengontrolan Gerak Mobile Robot Menggunakan Sensor Accelerometer pada Perangkat Bergerak Android. Palembang. AMIK Multi Data Palembang.
- Winardi, dkk. Rancang Bangun Sistem Kendali Kamera pada *Quadcopter* Berbasis Android. Palembang. AMIK MDP.
- Hermawan, Fajar, 2011. Penggunaan Teknologi Java Pada Sistem Pengendali Peralatan Elektronik Melalui *Bluetooth*. <http://eprints.undip.ac.id/25485/> di akses pada tanggal 10 Maret 2018.
- Siregar, 2011, Membongkar Source Code berbagai Aplikasi Android, Gava Media, Yogyakarta.