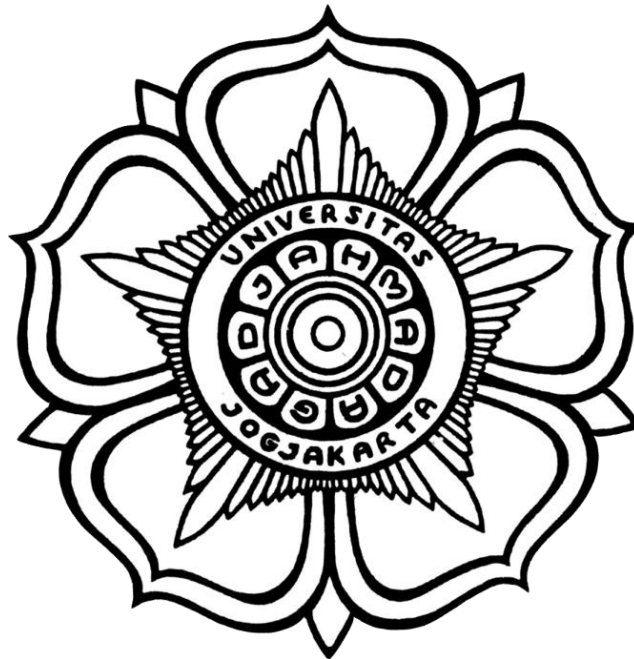


**IMPLEMENTASI PENGUKURAN DAN KOREKSI ERROR  
SYSTEMATIC DENGAN UMBMARK TEST PADA DIFFERENTIAL-  
DRIVE MOBILE ROBOT**



**Disusun oleh:**

**T. M. DEAN ALDIBRA**

**14/367151/TK/42370**

**PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO  
DEPARTEMEN TEKNIK ELEKTRO DAN TEKNOLOGI INFORMASI  
FAKULTAS TEKNIK UNIVERSITAS GADJAH MADA  
YOGYAKARTA**

**2018**