Pengembangan Arsitektur Hybrid LUTâ€“CORDIC berbasis FPGA untuk Komputasi Fungsi Trigonometri pada
Robot Manipulator
Nia Gella Augoestien, Prof. Dr. Ir. Jazi Eko Istiyanto, M.Sc; Dr.techn. Ahmad Ashari, M.I.Kom;Dr. Andi Dharmawan, S
Universitas Gadjah Mada, 2026 | Diunduh dari http://etd.repository.ugm.ac.id/

DISERTASI

PENGEMBANGAN ARSITEKTUR HYBRID LUT–CORDIC BERBASIS FPGA UNTUK KOMPUTASI FUNGSI TRIGONOMETRI PADA ROBOT MANIPULATOR

DEVELOPMENT OF FPGA-BASED HYBRID LUT–CORDIC ARCHITECTURE FOR TRIGONOMETRIC FUNCTION COMPUTATION IN ROBOT MANIPULATORS

NIA GELLA AUGOESTIEN
21/485783/SPA/00813

PROGRAM STUDI S3 ILMU KOMPUTER
DEPARTEMEN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM
UNIVERSITAS GADJAH MADA
YOGYAKARTA
2026

UNIVERSITAS
GADJAH MADA
Pengembangan Arsitektur Hybrid LUTâ€“CORDIC berbasis FPGA untuk Komputasi Fungsi Trigonometri pada Robot Manipulator
Nia Gella Augoestien, Prof. Dr. Ir. Jazi Eko Istiyanto, M.Sc; Dr.techn. Ahmad Ashari, M.I.Kom;Dr. Andi Dharmawan, S
Universitas Gadjah Mada, 2026 | Diunduh dari http://etd.repository.ugm.ac.id/

HALAMAN PENGESAHAN

DISERTASI
PENGEMBANGAN ARSITEKTUR HYBRID LUT–CORDIC BERBASIS FPGA UNTUK KOMPUTASI FUNGSI TRIGONOMETRI PADA ROBOT MANIPULATOR

NIA GELLA AUGOESTIEN
21/485783/SPA/00813

Dipertahankan di hadapan Dewan Penguji Program Doktor
Fakultas Matematika dan Ilmu Pengetahuan Alam
Universitas Gadjah Mada
Pada tanggal : 23 Juni 2026

Prof. Dr. Fajar Adi Kusumo, S.Si., M.Si.
Ketua Tim Penguji

Prof. Dr. Ir. Jazi Eko Istiyanto, M.Sc
Promotor

Dr. Danang Lelono, S.Si., M.T.
Penguji

Dr.techn. Ahmad Ashari, M.I.Kom
Ko-Promotor II

Oskar Natan, S.ST., M.Tr.T., Ph.D.
Penguji

Dr. Andi Dharmawan, S.Si., M.Cs
Ko-Promotor II

Novera Istiqomah, S.T., M.T., Ph.D.
Penguji

Prof. Dr. Eri Prasetyo Wibowo, S.Si., M.M.S.I.
Penguji

Dr.techn. Aufaclav Zatu Kusuma Frisky, S.Si., M.Sc.
Penguji

Mengetahui,
a.n. Dekan FMIPA UGM
Wakil Dekan Bidang Pendidikan, Pengajaran dan Kemahasiswaan

Prof. Drs. Roto, M.Eng., Ph.D.
NIP. 196711171993031020