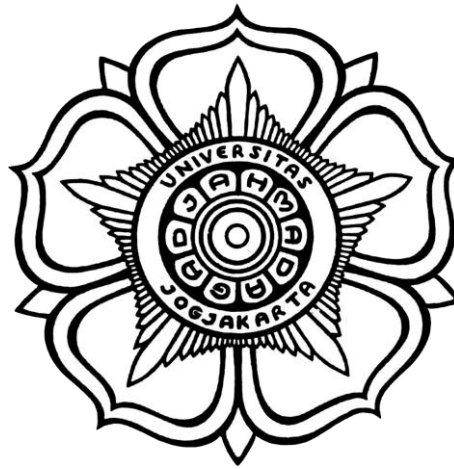


Multi-Agent Deep Deterministic Policy Gradient terhadap
Robot Lengan Artikulasi Enam Sumbu



Fahtul Ikhsan

19/445637/PA/19461

FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM

UNIVERSITAS GADJAH MADA

YOGYAKARTA

2026



UNIVERSITAS
GADJAH MADA

Multi-Agent Deep Deterministic Policy Gradient terhadap Robot Lengan Artikulasi Enam Sumbu
Fahtul Ikhsan, Drs. Medi, M.Kom.

Universitas Gadjah Mada, 2026 | Diunduh dari <http://etd.repository.ugm.ac.id/>

HALAMAN PENGESAHAN

SKRIPSI (RISET AKADEMIK)

**MULTI-AGENT DEEP DETERMINISTIC POLICY GRADIENT TERHADAP
ROBOT LENGAN ARTIKULASI ENAM SUMBU**

Telah dipersiapkan dan disusun oleh

Fahtul Ikhsan

19/445637/PA/19461

Telah dipertahankan di depan Tim Penguji
pada tanggal 06 Januari 2026

Susunan Tim Penguji

Novera Istiqomah, S.T., M.T., Ph.D.

Ketua Penguji

Muhammad Oriza Nurfajri S.Kom., M.IT.

Anggota Penguji

Drs. Medi, M.Kom.

Pembimbing

Mengetahui,
a.n. Dekan FMIPA UGM
Wakil Dekan Bidang Pendidikan, Pengajaran
dan Kemahasiswaan



Prof. Drs. Roto, M.Eng., Ph.D.
NIP. 196711171993031020