



UNIVERSITAS
GADJAH MADA

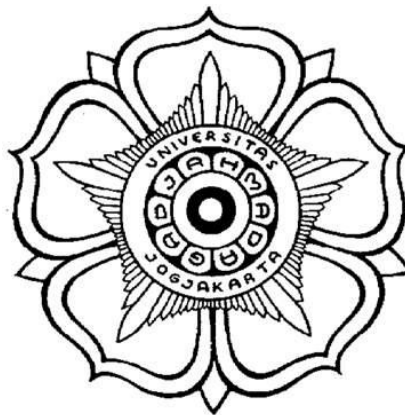
Kendali Penahan Jalur Penerbangan Wahana Quadrotor dalam Menelusuri Waypoint secara Otonom
OKTAF AGNI DHEWA, Dr. Tri Kuntoro Priyambodo, M.Sc.

Universitas Gadjah Mada, 2018 | Diunduh dari <http://etd.repository.ugm.ac.id/>

TESIS

**KENDALI PENAHAN JALUR PENERBANGAN WAHANA *QUADROTOR*
DALAM MENELUSURI WAYPOINT SECARA OTONOM**

***FLIGHT RETAINING CONTROL OF QUADROTOR VEHICLE IN
AUTONOMOUS WAYPOINT TRACKING***



OKTAF AGNI DHEWA
15/388493/PPA/04932

**PROGRAM STUDI S2 ILMU KOMPUTER
DEPARTEMEN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM
UNIVERSITAS GADJAH MADA
YOGYAKARTA**

2018