

TESIS

**FUSI SENSOR MULTI-MODAL MENGGUNAKAN TRANSFORMER
UNTUK *END-TO-END* PATH *PLANNING* PADA KENDARAAN OTONOM**

MULTI-MODAL SENSOR FUSION USING TRANSFORMER FOR *END-TO-END* AUTONOMOUS VEHICLES

**Diajukan untuk memenuhi salah satu syarat memperoleh derajat
Master of Science (EI)**



Oleh:

NOVELIO PUTRA INDARTO

23/530959/PPA/06753

**PROGRAM STUDI S2 ELEKTRONIKA DAN INSTRUMENTASI
DEPARTEMEN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM
UNIVERSITAS GADJAH MADA**

2025



HALAMAN PENGESAHAN

TESIS

**FUSI SENSOR MULTI-MODAL MENGGUNAKAN TRANSFORMER UNTUK
END-TO-END PATH PLANNING PADA KENDARAAN OTONOM**

Telah dipersiapkan dan disusun oleh

NOVELIO PUTRA INDARTO
23/530959/PPA/06753

Telah dipertahankan didepan Dewan Penguji
pada tanggal
20 Januari 2026

Susunan Dewan Penguji

Pembimbing Utama

Dr. Andi Dharmawan, S.Si., M.Cs.
NIP. 198409142012121001

Ketua Dewan Penguji

Dr. Yohanes Suyanto, M.I.Kom.
NIP. 196203061988031001

Pembimbing Kedua

Oskar Natan, S.ST., M.Tr.T., Ph.D.
NIP. 199512052024061001

Anggota

Muhammad Idham Ananta Timur, M.Kom.
NIP. 197707262008121001

Anggota

Nur Achmad Sulistyo Putro, S.Si., M.Cs., Ph.D.
NIP. 111199207201811101

Tesis ini telah diterima sebagai salah satu persyaratan
untuk memperoleh gelar *M.Sc. (EI)*
Tanggal, 20 Januari 2026

Dr. Andi Dharmawan, S.Si., M.Cs.
Ketua Program Studi Magister Elektronika dan Instrumentasi

Mengetahui,
Dekan FMIPA UGM
Wakil Dekan Bidang Pendidikan, Pengajaran
dan Kemahasiswaan



Prof. Drs. Roto, M.Eng., Ph.D.
NIP. 196711171993031020