



INTISARI

Becak bermotor ini merupakan modifikasi dari becak tradisional. Becak bermotor ini dirancang untuk menutupi kekurangan dari becak tradisional yang masih bertenaga manusia sehingga kecepatan dan daya jelajahnya terbatas. Becak bermotor ini juga merupakan modifikasi dari kereta samping (sespan) yang difungsikan sebagai becak.

Dari analisa yang dilakukan pada perancangan becak bermotor ini diperoleh beberapa parameter pengendalian kendaraan. Parameter yang dihasilkan dari perhitungan-perhitungan ini adalah merupakan parameter kecepatan maksimum kendaraan, parameter kestabilan kendaraan pada berbagai kondisi jalan, baik tikungan, tanjakan, maupun turunan. Parameter-parameter tersebut diatas yang diperoleh dari perhitungan antara lain, kecepatan maksimum kendaraan adalah $70 \text{ km/jam} = 19 \text{ m/s}$, tanjakan maksimum yang mampu dilalui kendaraan untuk kondisi berbeban penuh adalah $8.84^{\circ} = 9.8 \%$, percepatan maksimum yang mampu dicapai kendaraan adalah sama dengan 2 m/s^2 .

Secara umum becak bermotor ini sudah cukup mampu menutupi kekurangan-kekurangan yang ada pada becak tradisional.