



UNIVERSITAS
GADJAH MADA

Simulasi Prediksi Perilaku Kendaraan Sekitar Untuk Navigasi Kendaraan Otonom
Gregorius Haposan Purba, Dr. M. Idham Ananta Timur, S.T., M.Kom.
Universitas Gadjah Mada, 2025 | Diunduh dari <http://etd.repository.ugm.ac.id/>

SKRIPSI

SIMULASI PREDIKSI PERILAKU KENDARAAN SEKITAR UNTUK NAVIGASI KENDARAAN OTONOM

SIMULATION OF SURROUNDING VEHICLE BEHAVIOR PREDICTION FOR AUTONOMOUS VEHICLE NAVIGATION

Diajukan untuk memenuhi salah satu syarat memperoleh derajat Sarjana Sains
Elektronika dan Instrumentasi



GREGORIUS HAPOSAN PURBA
22/504212/PA/21681

**PROGRAM STUDI ELEKTRONIKA DAN INSTRUMENTASI
DEPARTEMEN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM
UNIVERSITAS GADJAH MADA
YOGYAKARTA
2025**



UNIVERSITAS
GADJAH MADA

Simulasi Prediksi Perilaku Kendaraan Sekitar Untuk Navigasi Kendaraan Otonom
Gregorius Haposan Purba, Dr. M. Idham Ananta Timur, S.T., M.Kom.
Universitas Gadjah Mada, 2025 | Diunduh dari <http://eid.repository.ugm.ac.id>

HALAMAN PENGESAHAN

SKRIPSI

**SIMULASI PREDIKSI PERILAKU KENDARAAN SEKITAR UNTUK
NAVIGASI KENDARAAN OTONOM**

Telah dipersiapkan dan disusun oleh

Gregorius Haposan Purba
22/504212/PA/21681

Telah dipertahankan di depan Tim Penguji
pada tanggal 07 Oktober 2025

Susunan Tim Penguji

Prof. Dr. Tri Kuntoro Priyambodo, M.Sc.
Ketua Penguji

Prof. Dr. Jazi Eko Istiyanto, M.Sc.
Anggota Penguji

Dr. M. Idham Ananta Timur, S.T., M.Kom.
Pembimbing

Marsotahui,
a.n. Dekan FMIPA UGM
Wakil Dekan Bidang Pendidikan, Pengajaran
dan Kemahasiswaan



Prof. Drs. Roto, M.Eng., Ph.D.
NIP. 196711171993031020