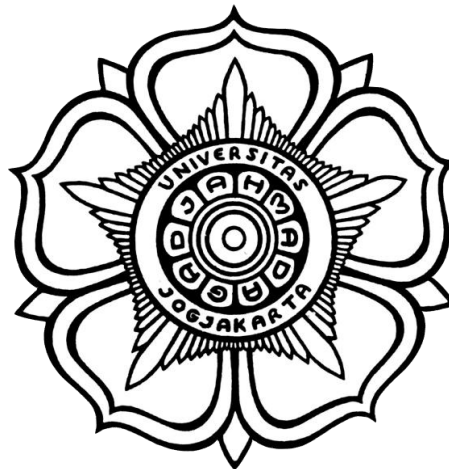


**SKRIPSI**

**ANALISIS KINERJA KERANGKA PEMBELAJARAN IMITASI DUA  
TAHAP UNTUK KENDARAAN OTONOM BERBASIS KAMERA  
TUNGGAL**

**PERFORMANCE ANALYSIS OF A TWO-STAGE IMITATION  
LEARNING FRAMEWORK FOR A SINGLE-CAMERA AUTONOMOUS  
VEHICLE**



MICHAEL RAKAVARREL DHEWANGGI

21/479205/PA/20786

**PROGRAM STUDI S1 ELEKTRONIKA DAN INSTRUMENTASI  
DEPARTEMEN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA  
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM  
UNIVERSITAS GADJAH MADA  
YOGYAKARTA**

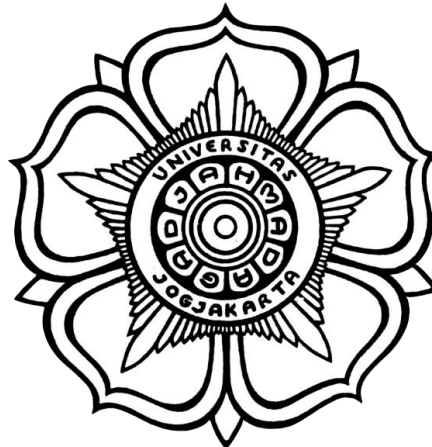
**2025**

**SKRIPSI**

**ANALISIS KINERJA KERANGKA PEMBELAJARAN IMITASI DUA  
TAHAP UNTUK KENDARAAN OTONOM BERBASIS KAMERA  
TUNGGAL**

**PERFORMANCE ANALYSIS OF A TWO-STAGE IMITATION  
LEARNING FRAMEWORK FOR A SINGLE-CAMERA AUTONOMOUS  
VEHICLE**

Diajukan untuk memenuhi salah satu syarat memperoleh derajat  
Sarjana Sains Elektronika dan Instrumentasi



MICHAEL RAKAVARREL DHEWANGGI

21/479205/PA/20786

**PROGRAM STUDI S1 ELEKTRONIKA DAN INSTRUMENTASI  
DEPARTEMEN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA FAKULTAS  
MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM**

**UNIVERSITAS GADJAH MADA**

**YOGYAKARTA**

**2025**

**SKRIPSI**

**ANALISIS KINERJA KERANGKA PEMBELAJARAN IMITASI DUA TAHAP  
UNTUK KENDARAAN OTONOM BERBASIS KAMERA TUNGGAL**

Telah dipersiapkan dan disusun oleh

Michael Rakavarrel Dhewanggi

21/479205/PA/20786

Telah dipertahankan di depan Tim Penguji  
pada tanggal 08 Oktober 2025

Susunan Tim Penguji



Bakhtiar Alldino Ardi Sumbodo, S.Si., M.Cs.  
Ketua Penguji



Oskar Natan, S.ST., M.Tr.T., Ph.D.  
Anggota Penguji



Dr. M. Idham Ananta Timur, S.T., M.Kom.  
Pembimbing

Mengetahui,  
a.n. Dekan EMIPA UGM  
Wakil Dekan Bidang Pendidikan, Pengajaran  
dan Kemahasiswaan



Prof. Drs. Roto, M.Eng., Ph.D.  
NIP. 196711171993031020