

HALAMAN JUDUL.....	i
HALAMAN PENGESAHAN.....	ii
HALAMAN MOTTO DAN PERSEMBAHAN.....	iii
KATA PENGANTAR.....	iv
NASKAH SOAL TUGAS AKHIR	vi
INTISARI.....	vii
DAFTAR ISI.....	ix
DAFTAR GAMBAR.....	xi
DAFTAR TABEL.....	xiii
DAFTAR NOTASI.....	xiv
BAB. I. Pendahuluan	1
1.1. Pengenalan Pesawat Pengangkat dan Pengangkut.....	1
1.2. Sejarah Perkembangan Robot.....	2
1.3. Robot Industri.....	3
1.4. Bagian-bagian Utama Robot.....	6
BAB.II. Robot Fanuc S430iL.....	9
2.1. Spesikasi Robot Fanuc S430iL	9
2.2. Proses Kerja Robot Fanuc S430iL.....	10
BAB. III. Perhitungan Kinematik dan Dinamika	13
3.1. Menentukan Koordinat Ujung Manipulator.....	13
3.1.1. Pada Posisi 1.....	15
3.1.2. Pada Posisi 2.....	18
3.1.3. Pada Posisi 3.....	21
3.2. Perhitungan Torsi.....	24
3.3. Menentukan Rasio Perbandingan Roda Gigi	29
3.4. Menentukan Detail Komponen Transmisi	30
3.4.1. Transmisi Joint 5	31