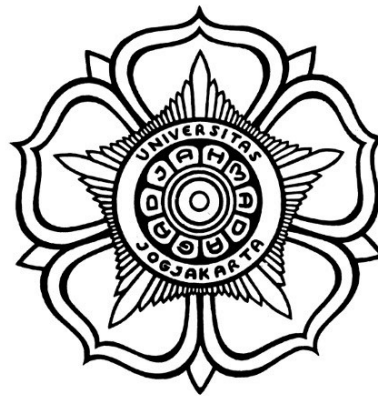


UNDERGRADUATE THESIS

**QUADROTOR CONTROL SYSTEM USING MODEL PREDICTIVE
CONTROL (MPC) FOR STABLE FLIGHT**



BILQIS HAFSAH ABABIEL

21/472630/PA/20314

**ELECTRONICS AND INSTRUMENTATION UNDERGRADUATE
STUDY PROGRAM**

DEPARTMENT OF COMPUTER SCIENCE AND ELECTRONICS

FACULTY OF MATHEMATICS AND NATURAL SCIENCES

UNIVERSITAS GADJAH MADA

YOGYAKARTA



UNIVERSITAS
GADJAH MADA

Quadrotor Control System Using Model Predictive Control (MPC) for Stable Flight

Bilqis Hafsa Ababel, Dr. Andi Dharmawan, S.Si., M.Cs.
HALAMAN PENGESAHAN
Universitas Gadjah Mada, 2025 | Diunduh dari <http://etd.repository.ugm.ac.id/>

SKRIPSI

**QUADROTOR CONTROL SYSTEM USING MODEL PREDICTIVE
CONTROL (MPC) FOR STABLE FLIGHT**

Telah dipersiapkan dan disusun oleh

Bilqis Hafsa Ababel (IUP)

21/472630/PA/20314

Telah dipertahankan di depan Tim Penguji
pada tanggal 10 Juli 2025

Susunan Tim Penguji

Drs. Bambang Nurcahyo Prastowo, M.Sc.
Ketua Penguji

Tri Wahyu Supardi, S.Si., M.Cs.
Anggota Penguji

Dr. Andi Dharmawan, S.Si., M.Cs.
Pembimbing

Mengetahui,
a.n. Dekan FMIPA UGM
Wakil Dekan Bidang Keuangan, Aset,
dan Sumber Daya Manusia



Prof. Dr. Ing. Mhd. Beza M. I. Pulungan, S.Si., M.Sc.
NIP. 1975110120021002