



UNIVERSITAS  
GADJAH MADA

**Geometric Fusion untuk Deteksi Objek 3D Pada Kendaraan Otonom Menggunakan CARLA Simulator**  
NABIL MUHYIDDIN, M. Idham Ananta Timur, S.T., M.Kom.  
Universitas Gadjah Mada, 2025 | Diunduh dari <http://etd.repository.ugm.ac.id/>

## LAPORAN SKRIPSI

***GEOMETRIC FUSION* UNTUK DETEKSI OBJEK 3D PADA KENDARAAN  
OTONOM MENGGUNAKAN CARLA SIMULATOR**

***GEOMETRIC FUSION FOR 3D OBJECT DETECTION IN AUTONOMOUS  
VEHICLES USING CARLA SIMULATOR***



NABIL MUHYIDDIN  
20/462091/PA/20063

**PROGRAM STUDI S1 ELEKTRONIKA DAN INSTRUMENTASI  
DEPARTEMEN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA  
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM  
UNIVERSITAS GADJAH MADA  
YOGYAKARTA**

**2025**

SKRIPSI

GEOMETRIC FUSION UNTUK DETEKSI OBJEK 3D PADA KENDARAAN  
OTONOM MENGGUNAKAN CARLA SIMULATOR

Telah dipersiapkan dan disusun oleh

Nabil Muhyiddin  
20/462091/PA/20063

Telah dipertahankan di depan Tim Penguji  
pada tanggal 09 Juli 2025

Susunan Tim Penguji



Bakhtiar Alldino Ardi Sumbodo, S.Si., M.Cs.  
Ketua Penguji



Zandy Yudha Perwira, S.Si., M.Cs  
Anggota Penguji



M. Idham Ananta Timur, S.T., M.Kom.  
Pembimbing

Mengetahui,  
a.n. Dekan FMIPA UGM  
Wakil Dekan Bidang Pendidikan, Pengajaran  
dan Kemahasiswaan



Prof. Drs. Roto, M.Eng., Ph.D.  
NIP. 196711171993031020