



## DAFTAR ISI

HALAMAN PENGESAHAN .....	i
PERNYATAAN BEBAS PLAGIASI .....	iii
HALAMAN PERSEMBAHAN .....	iv
KATA PENGANTAR .....	v
DAFTAR ISI.....	vi
DAFTAR TABEL .....	x
DAFTAR GAMBAR .....	xi
DAFTAR SINGKATAN.....	xiii
INTISARI.....	xiv
ABSTRACT .....	xv
BAB I Pendahuluan .....	1
1.1 Latar Belakang .....	1
1.2 Rumusan Masalah .....	3
1.3 Tujuan Penelitian .....	3
1.4 Batasan Penelitian .....	3
1.5 Manfaat Penelitian .....	4
1.6 Sistematika Penulisan.....	4
BAB II Tinjauan Pustaka dan Dasar Teori .....	6
2.1 Tinjauan Pustaka .....	6
2.2 Dasar Teori .....	7
2.2.1 Sistem Biner.....	7
2.2.1.1 Operasi Logika XOR .....	7
2.2.2 Arduino Mega 2560.....	8
2.2.3 <i>Interrupt</i> .....	8
2.2.4 <i>Pulse Width Modulation</i> .....	8
2.2.5 <i>Timer</i> .....	9
2.2.5.1 <i>Prescaler</i> .....	11
2.2.5.2 <i>Resolution</i> .....	11
2.2.6 <i>Digital Command Control</i> .....	11
2.2.6.1 <i>Frame Data</i> .....	12
2.2.6.2 <i>Frame Data Kecepatan Arah Maju</i> .....	14
2.2.6.3 <i>Frame Data Kecepatan Arah Mundur</i> .....	14
2.2.6.4 <i>Frame Data aksesoris</i> .....	15
2.2.6.5 <i>Frame Data Idle</i> .....	15
2.2.7 <i>Input Pullup</i> .....	16
2.2.8 <i>Keypad 4x4</i> .....	16



2.2.9	<i>Module Driver Motor L298P</i> .....	16
2.2.10	<i>Serial Peripheral Interface</i> .....	18
2.2.11	<i>General Purpose Input/Output</i> .....	18
2.2.12	<i>Module Stepdown LM2596</i> .....	19
2.2.13	<i>LCD TFT Display ST7735S</i> .....	19
2.2.14	<i>Module 360 Degree Rotary Encoder</i> .....	20
2.2.15	<i>Encoder</i> .....	20
2.2.16	<i>Decoder</i> .....	21
2.2.17	<i>Finite State Machine</i> .....	21
2.2.18	<i>Graphical User Interface</i> .....	22
2.2.19	<i>Hardware</i> .....	22
2.2.20	<i>Firmware</i> .....	22
2.2.21	Bahasa Pemrograman C .....	23
2.2.21.1	Variabel .....	23
2.2.21.2	Array .....	23
2.2.21.3	Struct .....	23
<b>BAB III Metode Penelitian.....</b>		<b>24</b>
3.1	Alat dan Bahan Tugas akhir .....	24
3.2	Metode yang Digunakan .....	24
3.3	Alur Penelitian Tugas Akhir .....	26
3.4	Studi Literatur .....	27
3.5	Gambaran Umum Sistem .....	28
3.5.1	Gambaran Umum Perangkat .....	28
3.5.2	Gambaran Umum <i>Graphical User Interface</i> .....	29
3.5.3	Gambaran Umum <i>Firmware</i> .....	29
3.6	Perancangan Perangkat Keras .....	31
3.7	Perancangan Graphical User Interface .....	32
3.7.1	Rancangan Firmware GUI .....	32
3.7.2	Rancangan Input GUI .....	33
3.8	Perancangan <i>Firmware</i> .....	35
3.8.1	Rancangan <i>Frame Data</i> .....	35
3.8.2	Rancangan Timer .....	36
3.8.3	Rancangan <i>Function Send Packet</i> .....	37
3.8.4	Rancangan <i>Interrupt Frame Stream</i> .....	39
3.8.5	<i>Function Change Train</i> .....	41
3.8.6	<i>Function Change Address</i> .....	42
3.8.7	<i>Function Accessory</i> .....	44
3.8.8	<i>Flowchart Firmware</i> .....	46
<b>BAB IV Hasil dan Pembahasan.....</b>		<b>47</b>



4.1	Implementasi Perangkat Keras .....	47
4.1.1	Implementasi <i>Serial Peripheral Interface (SPI)</i> .....	47
4.1.2	Implementasi <i>General Purpose Input/Output</i> .....	48
4.1.3	Desain Sirkuit PCB <i>User Interface</i> .....	50
4.1.4	<i>Routing dan Layouting PCB User Interface</i> .....	52
4.1.5	Implementasi <i>Enclosure</i> Peranti Kendali DCC .....	53
4.1.6	<i>Bill of Material (BOM) PCB User Interface</i> .....	54
4.1.7	Hasil Akhir Perangkat Keras .....	55
4.2	Implementasi GUI pada LCD TFT ST7735S.....	57
4.3	Implementasi Firmware .....	59
4.3.1	Implementasi Frame Data .....	59
4.3.2	Implementasi Timer.....	60
4.3.3	Implementasi Function Send Packet .....	61
4.3.4	Implementasi <i>Interrupt Frame Stream</i> .....	64
4.3.5	Implementasi Function Change Train .....	66
4.3.6	Implementasi <i>Function Change Address</i> .....	67
4.3.7	Implementasi <i>Function Accessory</i> .....	68
4.4	Pengujian Peranti Kendali DCC.....	70
4.4.1	Persiapan Pengujian.....	71
4.4.1.1	Pengujian Menggunakan Perangkat Osiloskop .....	71
4.4.1.2	Pengujian Menggunakan <i>Decoder</i> Buatan Berbasis Arduino Uno .....	71
4.4.2	Pengujian Isyarat Sinyal .....	72
4.4.2.1	Karakteristik Isyarat Sinyal .....	72
4.4.2.2	Pengujian Isyarat Bit 1 .....	73
4.4.2.3	Pengujian Isyarat Bit 0 .....	74
4.4.3	Pengujian <i>Frame Idle</i> .....	75
4.4.4	Pengujian <i>Function Train</i> .....	76
4.4.5	Pengujian Frame Data Kecepatan Awal ( <i>Stop</i> ) .....	76
4.4.5.1	Pengujian <i>Frame</i> Data Kecepatan Arah Maju .....	77
4.4.5.2	Pengujian <i>Frame</i> Data Kecepatan Arah Mundur .....	79
4.4.6	Pengujian <i>Function Change Address</i> .....	81
4.4.6.1	Sebelum Dilakukan Perubahan <i>Address (Address 6)</i> ....	81
4.4.6.2	Setelah Dilakukan Perubahan <i>Address (Address 5)</i> .....	83
4.4.7	Pengujian <i>Function Accessory</i> .....	84
4.4.7.1	Pengujian <i>Function Accessory 1 (Light)</i> .....	84
4.4.7.2	Pengujian <i>Function Accessory 2</i> .....	87
4.4.7.3	Pengujian <i>Function Accessory 3</i> .....	89
4.4.7.4	Pengujian <i>Function Accessory 4</i> .....	91



4.4.7.5 Pengujian <i>Function Accessory</i> 5 .....	92
4.5 Pengujian Performa Lokomotif terhadap Perubahan Periode .....	94
4.6 Pengujian Performa Lokomotif terhadap Perubahan Tegangan Masukan...	95
4.7 Analisis Hasil Implementasi dan Pengujian .....	96
<b>BAB V Kesimpulan dan Saran.....</b>	<b>97</b>
5.1 Kesimpulan.....	97
5.2 Saran.....	97
<b>DAFTAR PUSTAKA.....</b>	<b>98</b>
L.1 Video Demo Kendali DCC .....	L-100
L.2 GitHub Decoder Buatan .....	L-100
L.3 Source Code button.h Kendali DCC .....	L-100
L.4 Source Code Main Kendali DCC .....	L-107