



DAFTAR ISI

HALAMAN PENGESAHAN	iii
HALAMAN PERNYATAAN BEBAS PLAGIARISASI.....	iv
KATA PENGANTAR	v
HALAMAN PERSEMBAHAN	vii
DAFTAR ISI.....	viii
DAFTAR TABEL	x
DAFTAR GAMBAR	xi
INTISARI	xii
ABSTRACT	xiii
BAB I PENDAHULUAN	1
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Rumusan Masalah	3
1.3 Batasan Masalah	3
1.4 Tujuan Penelitian	3
1.5 Manfaat Penelitian	3
1.6 Metodologi Penelitian	4
1.7 Sistematika Penulisan	5
BAB II TINJAUAN PUSTAKA	7
2.1 Sistem Monitoring Tempat Sampah	7
2.2 Aplikasi LoRa Untuk Komunikasi Data	12
BAB III LANDASAN TEORI	18
3.1 Sensor Pengukur Jarak	18
3.2 NodeMCU ESP32	20
3.3 Module Global Positioning System (GPS) NEO6MV2	21
3.4 Teknologi Long Range (LoRa)	22
3.5 <i>Blynk Platform</i>	24
3.5.1 Struktur Data Blynk	24
BAB IV ANALISA DAN RANCANGAN SISTEM	26
4.1 Tahapan Penelitian	26
4.2 Analisa Sistem	28
4.3 Rancangan Sistem	29
4.3.1 Jaringan Arsitektur Sistem Monitoring Pengukuran Level Tempat Sampah	29
4.3.2 Unit Pengukur Level Tempat Sampah (UPLTS)	30
4.3.3 Unit Pemroses/Server	32
4.3.4 Rancangan Tempat Sampah	33
4.4 Prosedur dan Pengumpulan Data	35
4.4.1 Alat dan Bahan	35
4.4.2 Pengumpulan Data	36
4.4.2.1 Pengujian Sensor Ultrasonik pada tingkat pengisian sampah	36
4.4.2.2 Pengujian Kekuatan Sinyal LoRa sebagai Transmisi Data	38
BAB V IMPLEMENTASI	40
5.1 Implementasi Sistem	40
5.1.1 Instalasi Perangkat Keras	40



UNIVERSITAS
GADJAH MADA

**Sistem Monitoring Tempat Sampah Secara Real-Time Pada Pengelolaan Sampah Padat
Menggunakan
Komunikasi LoRa**

Muhammad Irfaan Sayekti, Dr. Danang Lelono, S.Si, M.T

Universitas Gadjah Mada, 2024 | Diunduh dari <http://etd.repository.ugm.ac.id/>

5.1.2 Kode Program untuk UPLTS (Transmitter)	41
5.1.3 Kode program untuk Unit Server (Receiver)	49
5.1.4 Unit Monitoring	61
BAB VI HASIL ANALISIS DAN PEMBAHASAN	69
6.1 Kalibrasi Sensor Ketinggian	69
6.2 Kekuatan Sinyal LoRa	71
6.3 Monitoring Tempat Sampah	72
6.4 Hasil Pengujian Sistem Secara Keseluruhan	74
BAB VII KESIMPULAN DAN SARAN	80
7.1 Kesimpulan	80
7.2 Saran	80
DAFTAR PUSTAKA	81
LAMPIRAN	83