

SKRIPSI

**KENDALI ROBOT MANIPULATOR DENGAN 6 DERAJAT KEBEBASAN
MENGUNAKAN FPGA**



Zaidan Hakim

20/459190/PA/19851

**PROGRAM STUDI ELEKTRONIKA DAN INSTRUMENTASI
DEPARTEMEN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM
UNIVERSITAS GADJAH MADA
YOGYAKARTA
2024**

SKRIPSI

**KENDALI ROBOT MANIPULATOR DENGAN 6 DERAJAT KEBEBASAN
MENGUNAKAN FIELD PROGRAMMABLE GATE ARRAY**

Telah dipersiapkan dan disusun oleh

Zaidan Hakim

20/459190/PA/19851

Telah dipertahankan di depan Tim Penguji
pada tanggal 25 April 2024

Susunan Tim Penguji

Mengetahui,
a.n. Dekan FMIPA UGM

Wakil Dekan Bidang Pendidikan, Pengajaran
dan Kemahasiswaan

Prof. Drs. Roto, M.Eng., Ph.D.
NIP. 196711171993031020

Drs. Bambang Nurcahyo Prastowo, M.Sc.
Ketua Penguji

Dr. Agfianto Eko Putra, M.Si.
Anggota Penguji

Dr. Andi Dharmawan, S.Si., M.Cs
Pembimbing Pertama

Prof. Dr. Jazi Eko Istiyanto, M.Sc.
Pembimbing Kedua