

SKRIPSI

**POLA GERAK DAN KENDALI KESEIMBANGAN ROBOT
HUMANOID SAAT BERJALAN DENGAN PERUBAHAN
GERAK TANGAN SECARA SIGNIFIKAN**



LINDA TRI NURJANNAH

20/462086/PA/20058

**PROGRAM STUDI S1 ELEKTRONIKA DAN INSTRUMENTASI
DEPARTEMEN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA
FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM
UNIVERSITAS GADJAH MADA
YOGYAKARTA**

2023

SKRIPSI

**POLA GERAK DAN KENDALI KESEIMBANGAN ROBOT HUMANOID
SAAT BERJALAN DENGAN PERUBAHAN GERAK TANGAN SECARA
SIGNIFIKAN**

Telah dipersiapkan dan disusun oleh

Linda Tri Nurjannah

20/462086/PA/20058

Telah dipertahankan di depan Tim Penguji
pada tanggal 04 Januari 2024

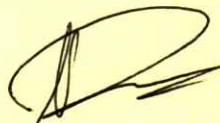
Susunan Tim Penguji



Oskar Natan, S.ST., M.Tr.T.
Ketua Penguji



Prof. Dr. Jazi Eko Istiyanto, M.Sc.
Anggota Penguji



Dr. Andi Dharmawan, S.Si., M.Cs
Pembimbing

Mengetahui,
a.n. Dekan FMIPA UGM
Wakil Dekan Bidang Alumni, Kerjasama
dan Inovasi



Dr. Andi Kusumo, S.Si., M.Si.
NIP 197606132002121002