

**DAFTAR ISI**

<b>HALAMAN PENGESAHAN.....</b>	<b>ii</b>
<b>DAFTAR ISI.....</b>	<b>vi</b>
<b>DAFTAR GAMBAR.....</b>	<b>viii</b>
<b>DAFTAR TABEL.....</b>	<b>ix</b>
<b>INTISARI.....</b>	<b>x</b>
<b>ABSTRACT .....</b>	<b>xi</b>
<b>BAB I PENDAHULUAN.....</b>	<b>1</b>
1.1 Latar Belakang .....	1
1.2 Rumusan Masalah .....	3
1.3 Batasan Masalah .....	3
1.4 Tujuan Penelitian.....	4
1.5 Manfaat Penelitian .....	4
1.6 Keaslian Penulisan .....	4
1.7 Metodologi Penelitian .....	5
1.8 Sistematika Penulisan.....	5
<b>BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....</b>	<b>7</b>
<b>BAB III DASAR TEORI .....</b>	<b>13</b>
3.1 Kontes Robot Sepak Bola Indonesia Humanoid.....	13
3.2 <i>Platform Robot</i> .....	13
3.3 <i>Computer Vision</i> .....	14
3.4 <i>Deep Learning</i> .....	14
3.5 <i>Convolutional Neural Network (CNN)</i> .....	15
3.6 Arsitektur <i>DenseNet</i> .....	18
3.7 <i>Confusion Matrix</i> .....	20
<b>BAB IV METODOLOGI PENELITIAN.....</b>	<b>23</b>
4.1 Deskripsi Umum Penelitian.....	23
4.2 Akuisisi Data.....	25
4.2.1 Grid-Based Localization.....	25
4.3 Rancangan Model.....	27
4.3.1 <i>Rancangan Algoritma Prapemrosesan (Segmentasi)</i> .....	27
4.3.2 <i>Rancangan Algoritma Pembelajaran</i> .....	29
4.4 Rancangan Pengujian .....	33
<b>BAB V IMPLEMENTASI .....</b>	<b>34</b>
5.1 Spesifikasi Perangkat Keras dan Lunak .....	34
5.2 Segmentasi.....	35
5.3 Pembagian Data <i>Train, Test</i> dan <i>Validation</i> .....	36
5.4 Konversi Data ke <i>TFRecord</i> .....	38
5.5 Pemodelan.....	41
5.6 Modeling .....	43
<b>BAB VI HASIL DAN PEMBAHASAN.....</b>	<b>49</b>
6.1 Proses dan Hasil Segmentasi.....	49
6.2 Proses Training.....	51
6.3 Testing Model.....	54
6.4 Hasil Pengujian Data <i>Test</i> Pada Kedua Model.....	55
6.5 Hasil Pengujian Image Dengan Objek Robot Dan Bola.....	61
7.1 Kesimpulan.....	64



7.2	Saran .....	64
<b>DAFTAR PUSTAKA .....</b>		<b>65</b>
<b>LAMPIRAN.....</b>		<b>70</b>
<b>LAMPIRAN.....</b>		<b>71</b>
A.	HASIL PENGUJIAN DATA UJI .....	71
A.1	Hasil Pengujian Data Uji Pada Model <i>Baseline</i> .....	71
A.6	Hasil Pengujian Data Uji Pada Model <i>DenseNet</i> .....	76



## DAFTAR GAMBAR

Gambar 3.1 Lapangan KRSBI Humanoid 2022 ( <a href="https://kri.kemdikbud.go.id/">https://kri.kemdikbud.go.id/</a> ) ....	13
Gambar 3.2 Robot Krakatau FC.....	14
Gambar 3.3 Ilustrasi Lapisan Konvolusi (Kothari, Divya et al., 2021) .....	15
Gambar 3.4 Contoh 2D Filter.....	16
Gambar 3.5 Ilustrasi <i>Multiple Feature Map</i> (Peryanto et al., 2020).....	16
Gambar 3.6 Ilustrasi Proses <i>Max-Pooling</i> (Podareanu et al., 2019) .....	17
Gambar 3.7 Ilustrasi <i>Fully-Connected Layer</i> (Khalkar et al., 2021).....	17
Gambar 3.8 Arsitektur DenseNet dengan 5 Lapisan (Liu et al., 2018).....	18
Gambar 3.9 Varian Arsitektur DenseNet .....	20
Gambar 4.1 Tahapan Penelitian .....	24
Gambar 4.2 Pembagian Blok Pada Lapangan.....	25
Gambar 4.3 Pengambilan Data Pada Blok Lapangan .....	26
Gambar 4.4 Citra Blok dan Kelas Lapangan.....	27
Gambar 4.5 Diagram Alir Segmentasi Warna .....	28
Gambar 4.6 Picker Warna Hijau .....	29
Gambar 4.7 Rancangan Algoritma Pembelajaran .....	29
Gambar 5.1 <i>Source Code</i> Segmentasi .....	36
Gambar 5.2 <i>Source Code</i> Pembagian Data <i>Train, Test dan Validation</i> .....	38
Gambar 5.3 <i>Source Code</i> Konversi Data ke TFRecord .....	41
Gambar 5.4 <i>Source Code</i> Preprocess Image .....	42
Gambar 5.5 <i>Source Code Load</i> dan Parse TFRecord.....	43
Gambar 5.6 <i>Source Code</i> Pemuatan Data dan <i>Batching</i> .....	44
Gambar 5.7 <i>Source Code</i> Model CNN .....	45
Gambar 6.1 Proses Segmentasi Citra Blok Lapangan.....	49
Gambar 6.2 Citra Hasil Konversi ke HSV .....	49
Gambar 6.3 Citra Hasil Masker .....	50
Gambar 6.4 Citra Hasil Segmentasi .....	51
Gambar 6.5 Grafik <i>Accuracy</i> dan <i>Loss</i> Setiap Model.....	54
Gambar 6.6 Visualisasi Data Berseberangan pada Model <i>Baseline</i> LOK 34 .....	58
Gambar 6.7 Visualisasi Data Berseberangan pada Model <i>DenseNet</i> .....	60
Gambar 6.8 Hasil Prediksi Bidang Lapangan Kosong.....	61
Gambar 6.9 Pengujian Dengan Citra Robot dan Bola Pada <i>Baseline</i> .....	62
Gambar 6.10 Pengujian Dengan Citra Robot dan Bola Pada <i>DenseNet</i> .....	63



## **DAFTAR TABEL**

Tabel 2.1 Tinjauan Pustaka .....	10
Tabel 3.1 Representasi <i>Confusion Matrix</i> .....	20
Tabel 4.1 Konfigurasi Parameter <i>Baseline</i> .....	29
Tabel 4.2 Konfigurasi Parameter <i>DenseNet</i> .....	32
Tabel 4.3 Rencana Pengujian Sistem .....	33
Tabel 6.1 Hasil Training <i>Baseline CNN</i> .....	52
Tabel 6.2 Hasil Training <i>DenseNet</i> .....	53
Tabel 6.3 Perbandingan Kedua Model Menggunakan Data Test.....	54
Tabel 6.4 Hasil Pengujian Data <i>Test</i> Pada <i>Baseline CNN</i> .....	55
Tabel 6.5 Hasil Kesalahan Prediksi <i>Baseline</i> .....	59
Tabel 6.6 Hasil Kesalahan Prediksi <i>DenseNet</i> .....	60