

DAFTAR ISI

HALAMAN JUDUL	i
HALAMAN PENGESAHAN	v
HALAMAN PERNYATAAN	vi
HALAMAN PERSEMBAHAN	vii
INTISARI	viii
ABSTRACT.....	ix
KATA PENGANTAR	x
DAFTAR ISI.....	xii
DAFTAR GAMBAR.....	xiv
DAFTAR TABEL.....	xvi
DAFTAR LAMPIRAN.....	xvii
DAFTAR SINGKATAN	xviii
BAB I PENDAHULUAN.....	1
I.1 Latar Belakang	1
I.2 Rumusan Masalah	5
I.3 Tujuan Penelitian	5
I.4 Pertanyaan Penelitian	6
I.5 Ruang Lingkup.....	6
I.6 Manfaat Penelitian	7
I.7 Tinjauan Pustaka	7
I.8 Hipotesis.....	9
BAB II LANDASAN TEORI.....	10
II.1 Peta Dasar Pertanahan	10
II.2 Fotogrametri.....	10
II.3 <i>Unmanned Aerial Vehicle</i> (UAV).....	15
II.4 Penentuan Posisi menggunakan <i>Global Navigation Satellite Systems</i>	17
II.5 <i>Global Navigation Satellite Systems Supported Aerial Triangulation</i>	17

II.6 <i>Structure from Motion</i> (SfM) dan <i>Multi View Stereo</i> (MVS).....	18
II.7 Uji Akurasi Horizontal Peta Dasar Pertanahan.....	20
BAB III PELAKSANAAN.....	21
III.1 Persiapan.....	21
III.1.1 Lokasi Penelitian.....	21
III.1.2 Peralatan Penelitian.....	21
III.1.3 Bahan Penelitian	22
III.2 Pelaksanaan	23
III.2.1 Persiapan Alat dan Bahan	24
III.2.2 Pengolahan Foto Udara dengan Metode SfM-MVS	25
III.2.3 Uji Akurasi Horizontal dan Penentuan Skala dan Kelas Optimum	32
III.2.4 Uji Akurasi Horizontal pada Variasi <i>Apriori Standard Error</i>	32
BAB IV HASIL DAN PEMBAHASAN	34
IV.1 Perbandingan Akurasi Horizontal pada Variasi <i>Apriori Standard Error</i>	34
IV.2 Hasil Pengolahan Foto Udara Metode SfM-MVS	36
IV.2.1 <i>Alignment</i>	36
IV.2.2 <i>Dense Cloud</i>	41
IV.2.3 <i>Digital Elevation Model</i>	43
IV.2.4 Ortofoto.....	45
IV.3 Uji Akurasi Horizontal dan Penentuan Skala dan Kelas Optimum	46
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN	50
V.1 Kesimpulan.....	50
V.2 Saran	50
DAFTAR PUSTAKA	52
LAMPIRAN.....	55