

LAPORAN TUGAS AKHIR

OPTIMASI SENSOR ULTRASONIK DAN LIDAR DENGAN KALMAN FILTER PADA PROTOTIPE ALAT UKUR PANJANG BERBASIS IOT

OPTIMIZATION OF ULTRASONIC SENSOR AND LIDAR WITH KALMAN FILTER ON IOT BASED LENGTH MEASURING PROTOTYPE

Diajukan untuk memenuhi salah satu syarat memperoleh derajat
Sarjana Terapan Teknologi Teknologi Rekayasa Instrumentasi dan Kontrol



DAYINTA THIFAL RIF'AT

21/483371/SV/20174

**PROGRAM STUDI DIPLOMA IV TEKNOLOGI REKAYASA
INTRUMENTASI DAN KONTROL
DEPARTEMEN TEKNIK ELEKTRO DAN INFORMATIKA
SEKOLAH VOKASI
UNIVERSITAS GADJAH MADA
YOGYAKARTA**

2023

HALAMAN PENGESAHAN
LAPORAN TUGAS AKHIR

OPTIMASI SENSOR ULTRASONIK DAN LIDAR DENGAN KALMAN
FILTER PADA PROTOTYPE ALAT UKUR PANJANG BERBASIS IOT

Disusun oleh:


DAYINTA THIFAL RIF'AT
21/483371/SV/20174

Diajukan untuk memenuhi salah satu syarat memperoleh gelar Sarjana Terapan
pada Program Studi Diploma IV Teknologi Rekayasa Instrumentasi dan Kontrol,
Departemen Teknik Elektro dan Informatika, Sekolah Vokasi, Universitas Gadjah
Mada

Diterima dan diuji oleh:


Ketua Penguji

Sekretaris Penguji / Dosen
Pembimbing


Budi Sumanto, S.Si., M.Eng.
NIKA. 111198102201206101


Hidayat Nur Isnianto, S.T., M.Eng.
NIP. 197305282002121001

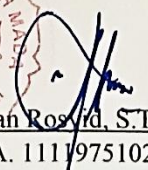
Anggota Penguji,

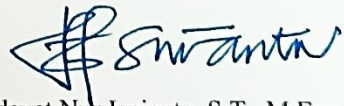

Imroatul Hudati, S.T., M.T.
NIKA. 111199406202201202

Ketua Departemen
Teknik Elektro dan Informatika

Ketua Program Studi
Diploma IV Teknologi Rekayasa
Instrumentasi dan Kontrol




Nur Rohman Rosyid, S.T., M.T., D.Eng.
NIKA. 111197510201206101


Hidayat Nur Isnianto, S.T., M.Eng.
NIP. 197305282002121001